

Universidade Federal de Goiás
Instituto de Matemática e Estatística

Superfícies com fibrado normal plano:
uma construção explícita

Por

Franciane José da Silva

Orientador(a): Prof. Dr. Armando Mauro Vasquez Corro

Dissertação de Mestrado em Matemática

Goiânia, Goiás

2007

Livros Grátis

<http://www.livrosgratis.com.br>

Milhares de livros grátis para download.

Universidade Federal de Goiás
Instituto de Matemática e Estatística
Coordenação de Pós-Graduação em Matemática

**Superfícies com fibrado normal plano:
uma construção explícita**

por

Franciane José da Silva

Área de concentração: Geometria Diferencial

Orientador(a): Prof. Dr. Armando Mauro Vasquez Corro

Dissertação submetida à Banca Examinadora designada pelo Conselho Diretor do Instituto de Matemática e Estatística, como parte dos requisitos necessários à obtenção do grau de Mestre em Matemática.

Goiânia-GO

2007

Agradecimentos

Agradeço primeiramente a Deus, pela oportunidade dos estudos e ajuda nos momentos difíceis.

Ao meu orientador e professor Dr. Armando Mauro Vasquez Corro, pela dedicação, competência e paciência que me ajudaram a melhorar meus conhecimentos. E também aos outros professores do IME, sempre dispostos a ajudar.

Aos meus amigos e colegas, pelo apoio e auxílio no decorrer do curso e também nos trabalhos de digitação.

À minha família, em especial à minha filha Jhuly, pela compreensão e incentivo.

E ao CNPq pelo apoio financeiro.

Sumário

Resumo	1
Abstract	2
Introdução	3
1 Preliminares	5
1.1 Variedades Riemannianas	5
1.2 Propriedades de matrizes	16
1.3 Subvariedades de R^n com fibrado normal plano	18
1.4 Transformada de Ribaucour entre superfícies de R^3	22
2	33
2.1 Construção de superfícies com fibrado normal plano na esfera S^m . . .	33
2.2 Caso particular: superfícies em R^3	39
2.3 Construção de subvariedades holonômicas com fibrado normal plano . .	45
Conclusão	51
Referências Bibliográficas	52

Resumo

Neste trabalho estudamos alguns resultados do artigo de Ferapontov, E.V., *Surfaces with flat normal bundle: an explicit construction*, [10], onde é apresentada uma construção explícita de superfícies com fibrado normal plano na esfera unitária S^n em termos de soluções de um sistema de equações diferenciais. Uma construção similar é proposta para subvariedades de \mathbb{R}^n com fibrado normal plano.

No caso particular de superfícies em S^3 , usando a projeção estereográfica de S^3 em \mathbb{R}^3 , as superfícies obtidas são localmente transformadas de Ribaucour de um subconjunto do plano.

Abstract

In this work we study some results Ferapontov's paper, *Surfaces with flat normal bundle: an explicit construction*, [10], where is presented an explicit construction of surfaces with flat normal bundle in the unit sphere S^n in terms of solutions of a system of differential equations. A similar construction is proposed for submanifolds of \mathbb{R}^n with flat normal bundle.

In the particular case of surfaces in S^3 , using the stereographic projection of S^3 in \mathbb{R}^3 , the surfaces obtained are locally transformation of Ribaucour of a flat subset.

Introdução

Propomos a construção direta de superfícies $M^2 \subset S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+2}$ com fibrado normal plano em termos de uma matriz W de ordem $(m+2) \times m$ satisfazendo a equação

$$W^t W = I_m,$$

que depende de m soluções arbitrárias $(k^1, s^1), \dots, (k^m, s^m)$ do sistema linear

$$\begin{aligned} k_{u^1} &= \tan \varphi s_{u^1} \\ k_{u^2} &= -\cot \varphi s_{u^2}, \end{aligned}$$

onde φ é uma função arbitrária de u^1, u^2 . Cada coluna da matriz W pode ser considerada como uma parametrização da superfície com fibrado normal plano. As colunas restantes são as $m-1$ normais que são paralelas no fibrado normal. A matriz W é dada de tal forma que W_{u^i} é de posto um, implicando que as coordenadas u^i são coordenadas de linhas de curvatura. Provaremos que uma superfície qualquer com fibrado normal plano pode ser obtida localmente usando esta construção.

Generalizamos de forma análoga uma construção de subvariedades M^n holonômicas, com fibrado normal plano em S^{m+n-1} , em termos de uma matriz W de ordem

$(m + n) \times m$ satisfazendo a equação

$$W^t W = I_m,$$

que depende de m sistemas de coordenadas de \mathbb{R}^n . Cada coluna da matriz W pode ser considerada como a parametrização da subvariedade com fibrado normal plano. As colunas restantes são as $m - 1$ normais que são paralelas no fibrado normal. A matriz W é dada de tal forma que W_{u^i} é de posto um, implicando que as coordenadas u^i são coordenadas de linhas de curvatura.

A construção feita no trabalho de Ferapontov, E. V., [10] é baseada no artigo de Liu, Q. P., Manas, M., [14].

Apresentamos a teoria de transformada de Ribaucour entre superfícies de \mathbb{R}^3 . Provamos que a projeção estereográfica de S^3 em \mathbb{R}^3 leva uma superfície de S^3 obtida pela construção acima em uma superfície de \mathbb{R}^3 a qual é localmente a transformada de Ribaucour de um subconjunto do plano.

No Capítulo 1 apresentamos alguns tópicos de Variedades Riemannianas e propriedades de matrizes, que serão usados ao longo do trabalho. Depois introduzimos subvariedades com fibrado normal plano e a teoria de transformada de Ribaucour entre superfícies de \mathbb{R}^3 . No Capítulo 2 apresentamos a construção de superfícies com fibrado normal plano na esfera S^m , aplicamos para um caso particular de superfícies em \mathbb{R}^3 e fazemos a construção de subvariedades M^n holonômicas com fibrado normal plano na esfera S^{m+n-1} .

Capítulo 1

Preliminares

1.1 Variedades Riemannianas

Nesta seção apresentaremos alguns conceitos e resultados de geometria Riemanniana que serão utilizados neste trabalho.

Definição 1.1. *Uma variedade diferenciável de dimensão n é um conjunto M e uma família de aplicações biunívocas $x_\alpha : U_\alpha \subset \mathbb{R}^n \rightarrow M$, de abertos U_α de \mathbb{R}^n em M , $\alpha \in I$, I um conjunto de índices, tais que:*

1. $\cup_\alpha x_\alpha(U_\alpha) = M$.
2. Para todo par α, β com $x_\alpha(U_\alpha) \cap x_\beta(U_\beta) = W \neq \emptyset$, os conjuntos $x_\alpha^{-1}(W)$ e $x_\beta^{-1}(W)$ são abertos em \mathbb{R}^n e as aplicações $x_\beta^{-1} \circ x_\alpha$ são diferenciáveis.

O par (U_α, x_α) (ou a aplicação x_α), com $p \in x_\alpha(U_\alpha)$, é dito **parametrização** (ou sistema de coordenadas) de M em p ; $x_\alpha(U_\alpha)$ é uma vizinhança coordenada em p . Uma família (U_α, x_α) satisfazendo 1 e 2 da definição acima é uma estrutura diferenciável em M .

Definição 1.2. *Sejam M^m e N^n variedades diferenciáveis. Uma aplicação $\varphi : M \rightarrow N$ é diferenciável em $p \in M$ se dada uma parametrização $y : V \subset \mathbb{R}^n \rightarrow N$ em $\varphi(p)$ existe uma parametrização $x : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow M$ em p tal que $\varphi(x(U)) \subset y(V)$ e a aplicação*

$$y^{-1} \circ \varphi \circ x : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

é diferenciável em $x^{-1}(p)$.

Decorre da condição (2) da Definição 1.1, que a Definição 1.2 não depende da escolha das parametrizações.

Definição 1.3. *Seja M uma variedade diferenciável. Uma aplicação diferenciável $\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M$ é chamada uma **curva** (diferenciável) em M . Suponha que $\alpha(0) = p \in M$, e seja $\mathcal{D}(M)$ o conjunto das funções de M diferenciáveis em p . O vetor tangente à curva α , em $t = 0$, é a função $\alpha'(0) : \mathcal{D}(M) \rightarrow \mathbb{R}$ dada por*

$$\alpha'(0) = \frac{d(f \circ \alpha)}{dt} \Big|_{t=0}, f \in \mathcal{D}(M).$$

Um vetor tangente em p é o vetor tangente em $t = 0$ de alguma curva $\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M$ com $\alpha(0) = p$. O conjunto dos vetores tangentes a M em p será indicado por $T_p M$.

Se escolhermos uma parametrização $x : U \rightarrow M^n$ em $p \in M$, o vetor $\alpha'(0)$ poderá ser expresso nesta parametrização por

$$\alpha'(0) = \sum_{i=1}^n x'_i(0) \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \right)_0, \quad (1.1)$$

onde $(\frac{\partial}{\partial x_i})_0$ é o vetor tangente em p à curva coordenada $x_i \mapsto X(0, \dots, x_i, \dots, 0)$.

Appraisão (122)(m)0:247 d[2(w)11222(497.937507(n)-36711222(a)0.245s74(o)-2842133(d)-36711222)

Definição 1.5. *Seja M^n uma variedade diferenciável e seja $TM = \{(p, v) : p \in M \text{ e } v \in T_p M\}$. Pode-se introduzir em TM uma estrutura diferenciável (de dimensão $2n$); com tal estrutura TM será chamado **fibrado tangente** de M .*

Definição 1.6. *Um campo de vetores X em uma variedade diferenciável M é uma correspondência que a cada ponto $p \in M$ associa um vetor $X(p) \in T_p M$. Em termos de aplicação, X é uma aplicação de M no fibrado tangente TM . O campo é diferenciável se a aplicação $X : M \rightarrow TM$ é diferenciável.*

Considerando uma parametrização $x : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow M$ é possível escrever

$$X(p) = \sum_{i=1}^n a_i(p) \frac{\partial}{\partial x_i}, \quad (1.2)$$

onde cada $a_i : U \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função em U e $\{\frac{\partial}{\partial x_i}\}$ é a base associada a x , $i=1, \dots, n$. O campo X é diferenciável se, e somente se, as funções a_i são diferenciáveis para alguma parametrização. Às vezes é conveniente pensar em um campo de vetores como uma aplicação $X : \mathcal{D}(M) \rightarrow \mathfrak{F}(M)$ do conjunto $\mathcal{D}(M)$ das funções diferenciáveis em M no conjunto $\mathfrak{F}(M)$ das funções em M , definida do seguinte modo

$$(Xf)(p) = \sum_i a_i(p) \frac{\partial f}{\partial x_i}(p). \quad (1.3)$$

A função Xf , definida acima, não depende da escolha da parametrização x .

Se X e Y são campos diferenciáveis de vetores em uma variedade diferenciável M . Então, $[X, Y] = XY - YX$ é um campo vetorial chamado o colchete de X e Y .

Definição 1.7. *Uma métrica Riemanniana*

é um sistema de coordenadas locais em torno de p , com $x(x_1, x_2, \dots, x_n) = q \in x(U)$ e $\frac{\partial}{\partial x_i}(q) = dx_q(0, \dots, 1, \dots, 0)$, então $\langle \frac{\partial}{\partial x_i}(q), \frac{\partial}{\partial x_j}(q) \rangle_q = g_{ij}(x_1, x_2, \dots, x_n)$ é uma função diferenciável em U .

Uma variedade diferenciável com uma métrica Riemanniana é chamada variedade Riemanniana.

Definição 1.8. *Sejam M e N variedades Riemannianas. Um difeomorfismo $f : M \rightarrow N$ (isto é, f é uma bijeção diferenciável com inversa diferenciável) é chamado uma isometria se*

$$\langle u, v \rangle_p = \langle df_p(u), df_p(v) \rangle_{f(p)} \quad \text{para todo } p \in M, u, v \in T_p M.$$

Seja então, $f : M^n \rightarrow N^{n+k}$ uma imersão. Se N tem uma estrutura Riemanniana, f induz uma estrutura Riemanniana em M por

$$\langle u, v \rangle_p = \langle df_p(u), df_p(v) \rangle_{f(p)}, \quad u, v \in T_p M.$$

A métrica de M é chamada então a métrica induzida por f , e f é uma imersão isométrica.

No que se segue, $\mathcal{X}(M)$ denotará o conjunto de campos de vetores de classe \mathcal{C}^∞ em M .

Definição 1.9. *Uma conexão afim ∇ em uma variedade diferenciável M é uma aplicação*

$$\nabla : \mathcal{X}(M) \times \mathcal{X}(M) \rightarrow \mathcal{X}(M)$$

que se indica por $(X, Y) \mapsto \nabla_X Y$ e que satisfaz as seguintes propriedades:

1. $\nabla_{fX+gY} Z = f\nabla_X Z + g\nabla_Y Z$
2. $\nabla_X(Y + Z) = \nabla_X Y + \nabla_X Z$

$$3. \nabla_X(fY) = f\nabla_X Y + X(f)Y,$$

onde $X, Y, Z \in \mathcal{X}(M)$ e $f, g \in \mathcal{D}(M)$.

Dizemos que uma conexão afim ∇ em uma variedade Riemanniana M é compatível com a métrica se,

$$X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle,$$

e simétrica quando

$$\nabla_X Y - \nabla_Y X = [X, Y],$$

onde $X, Y, Z \in \mathcal{X}(M)$.

Em um sistema de coordenadas (U, x) , o fato da conexão ser simétrica implica que para todo $i, j = 1, \dots, n$,

$$\nabla_{X_i} X_j - \nabla_{X_j} X_i = [X_i, X_j] = 0, \quad X_i = \frac{\partial}{\partial x_i}. \quad (1.4)$$

Teorema 1.1 (Levi Civita). *Dada uma variedade Riemanniana M , existe uma única conexão afim ∇ em M satisfazendo as condições:*

1. ∇ é simétrica;
2. ∇ é compatível com a métrica Riemanniana.

Observação 1.1. *A conexão ∇ dada pelo Teorema (1.1) é denominada conexão Riemanniana de M ou conexão de Levi Civita, e caracterizada pela Fórmula de Koszul,*

$$\begin{aligned} \langle Z, \nabla_Y X \rangle = & \frac{1}{2} \{ X \langle Y, Z \rangle + Y \langle Z, X \rangle - Z \langle X, Y \rangle + \\ & \langle [X, Z], Y \rangle - \langle [Y, Z], X \rangle - \langle [X, Y], Z \rangle \}. \end{aligned}$$

Escolhendo um sistema de coordenadas (U, X) em torno de p , escrevendo $\nabla_{X_i} X_j = \sum_k \Gamma_{ij}^k X_k$ os Γ_{ij}^k são chamados os símbolos de Christoffel da conexão, temos pela Fórmula de Koszul que

$$\sum_l \Gamma_{ij}^l g_{lk} = \frac{1}{2} \left\{ \frac{\partial}{\partial x_i} g_{jk} + \frac{\partial}{\partial x_j} g_{ki} - \frac{\partial}{\partial x_k} g_{ij} \right\},$$

onde $g_{ij} = \langle X_i, X_j \rangle$, $i, j, k = 1, \dots, n$.

Como a matriz (g_{km}) admite uma inversa (g^{km}) ,

$$\Gamma_{ij}^m = \frac{1}{2} \sum_k \left\{ \frac{\partial}{\partial x_i} g_{jk} + \frac{\partial}{\partial x_j} g_{ki} - \frac{\partial}{\partial x_k} g_{ij} \right\} g^{km}. \quad (1.5)$$

Em seguida definiremos a curvatura em uma variedade Riemanniana M .

Definição 1.10. *A curvatura R , de uma variedade Riemanniana M é uma correspondência que associa a cada par $X, Y \in \mathcal{X}(M)$ uma aplicação*

$R(X, Y) : \mathcal{X}(M) \rightarrow \mathcal{X}(M)$ dada por

$$R(X, Y)Z = \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_X \nabla_Y Z + \nabla_{[X, Y]} Z, \quad Z \in \mathcal{X}(M),$$

onde ∇ é a conexão Riemanniana de M .

Observe que se $M = \mathbb{R}^n$, então $R(X, Y)Z = 0$, $\forall X, Y, Z \in \mathbb{R}^n$.

Em um sistema de coordenadas (U, x) em torno de $p \in M$, denotamos

$$R(X_i, X_j)X_k = \sum_l R_{ijk}^l X_l,$$

temos que os R_{ijk}^l se expressam em termos dos símbolos de Christoffel Γ_{ij}^k por

$$R_{ijk}^s = \sum_l \Gamma_{ik}^l \Gamma_{jl}^s - \sum_l \Gamma_{jk}^l \Gamma_{il}^s + \frac{\partial}{\partial x_j} \Gamma_{ik}^s - \frac{\partial}{\partial x_i} \Gamma_{jk}^s. \quad (1.6)$$

Relacionada com o operador R , está a curvatura seccional que será definida a seguir.

Definição 1.11. *Dado um ponto $p \in M$ e um subespaço bidimensional $\sigma \subset T_pM$, o número real*

No que se segue, M será uma variedade Riemanniana munida de sua conexão Riemanniana. Seja $f : M^n \rightarrow \bar{M}^{n+m=k}$ uma imersão. Então, para cada $p \in M$, existe a vizinhança $U \subset M$ de p , tal que $f(U) \subset \bar{M}$ é uma subvariedade de \bar{M} . Isto quer dizer que existe uma vizinhança $\bar{U} \subset \bar{M}$ de $f(p)$ e um difeomorfismo $\varphi : \bar{U} \rightarrow V \subset \mathbb{R}^k$ em um aberto V do \mathbb{R}^k , tais que φ aplica difeomorficamente $f(U) \cap \bar{U}$ em um aberto do subespaço $\mathbb{R}^n \subset \mathbb{R}^k$. Para simplificar a notação, identificaremos U com $f(U)$ e cada vetor $v \in T_q M$, $q \in U$, com $df_q(v) \in T_{f(q)} \bar{M}$.

Para cada $p \in M$, o produto interno em $T_p \bar{M}$ decompõe $T_p \bar{M}$ na soma direta

$$T_p \bar{M} = T_p M \oplus (T_p M)^\perp,$$

onde $(T_p M)^\perp$ é o complemento ortogonal de $T_p M$ em $T_p \bar{M}$.

A conexão Riemanniana de \bar{M} será indicada por $\bar{\nabla}$. Se X e Y são campos locais de vetores em M , e \bar{X}, \bar{Y} são extensões locais a \bar{M} , a conexão Riemanniana relativa à métrica induzida de M é dada por,

$$\nabla_X Y = (\bar{\nabla}_{\bar{X}} \bar{Y})^T.$$

Vamos definir a segunda forma fundamental da imersão $f : M \rightarrow \bar{M}$. Indicaremos por $\mathcal{X}(U)^\perp$ o conjunto dos campos diferenciáveis em U de vetores normais a $f(U) \approx U$. Sejam X e Y campos locais em M . A aplicação $B : \mathcal{X}(U) \times \mathcal{X}(U) \rightarrow \mathcal{X}(U)^\perp$ dada por

$$B(X, Y) = \bar{\nabla}_{\bar{X}} \bar{Y} - \nabla_X Y = (\bar{\nabla}_{\bar{X}} \bar{Y})^N$$

é uma forma bilinear e simétrica chamada a segunda forma fundamental de f . Expressando B em um sistema de coordenadas concluímos que o valor de $B(X, Y)_{(p)}$ depende apenas de $X(p)$ e $Y(p)$. Seja $p \in M$ e $\eta \in (T_p M)^\perp$. À aplicação bilinear B fica associada uma aplicação linear auto-adjunta $S_\eta : T_p M \rightarrow T_p M$ dada por

$$\langle S_\eta(x), y \rangle = \langle B(x, y), \eta \rangle.$$

A proposição seguinte nos dá uma expressão da aplicação linear associada à segunda forma fundamental em termos da derivada covariante.

Proposição 1.2. *Seja $p \in M$, $x \in T_p M$ e $\eta \in (T_p M)^\perp$. Seja N uma extensão local de η normal a M . Então*

$$S_\eta(x) = -(\bar{\nabla}_x N)^T.$$

Relacionaremos agora a curvatura de M com a curvatura de \bar{M} e as segundas formas fundamentais. Se $x, y \in T_p M \subset T_p \bar{M}$, são linearmente independentes, indicaremos por $K(x, y)$ e $\bar{K}(x, y)$ as curvaturas seccionais de M em \bar{M} , respectivamente, no plano gerado por x e y .

Teorema 1.2 (Gauss). *Sejam $p \in M$ e x, y vetores ortonormais de $T_p M$. Então*

$$K(x, y) - \bar{K}(x, y) = \langle B(x, x), B(y, y) \rangle - |B(x, y)|^2.$$

Em seguida apresentaremos as equações fundamentais de uma imersão isométrica. Seja $f : M^n \rightarrow \bar{M}^{n+m}$ uma imersão isométrica. Localmente, a parte do fibrado tangente $T\bar{M}$ que se projeta sobre M se decompõe em um fibrado tangente TM e em um fibrado normal TM^\perp . No que se segue, usaremos sistematicamente as letras latinas X, Y, Z , etc., para indicar os campos diferenciáveis de vetores tangentes e as letras gregas ξ, η, ζ , etc., para indicar os campos diferenciáveis de vetores normais.

Dados X e η , já vimos que a componente tangente de $\bar{\nabla}_X \eta$ é dada por $(\bar{\nabla}_X \eta)^T = -S_\eta(X)$. Passaremos agora a estudar a componente normal de $\bar{\nabla}_X \eta$, que será chamada a conexão normal ∇^\perp da imersão. Explicitamente,

$$\nabla_X^\perp \eta = (\bar{\nabla}_X \eta)^N = \bar{\nabla}_X \eta - (\bar{\nabla}_X \eta)^T = \bar{\nabla}_X \eta + S_\eta(X).$$

Verifica-se que a conexão normal ∇^\perp possui as propriedades usuais de uma conexão.

De maneira análoga ao caso do fibrado tangente, introduz-se a partir de ∇^\perp uma notação de curvatura no fibrado normal que é chamada *curvatura normal* R^\perp da imersão e definida por

$$R^\perp(X, Y)\eta = \nabla_Y^\perp \nabla_X^\perp \eta - \nabla_X^\perp \nabla_Y^\perp \eta + \nabla_{[X, Y]}^\perp \eta.$$

Proposição 1.3. *As seguintes equações se verificam:*

1. *Equação de Gauss*

$$\begin{aligned} \langle \bar{R}(X, Y)Z, W \rangle &= \langle R(X, Y)Z, W \rangle - \langle B(Y, W), B(X, Z) \rangle \\ &\quad + \langle B(X, W), B(Y, Z) \rangle. \end{aligned}$$

2. *Equação de Ricci*

$$\langle \bar{R}(X, Y)\eta, \zeta \rangle - \langle R^\perp(X, Y)\eta, \zeta \rangle = \langle [S_\eta, S_\zeta]X, Y \rangle,$$

onde $[S_\eta, S_\zeta]$ indica o operador $S_\eta \circ S_\zeta - S_\zeta \circ S_\eta$.

A segunda forma fundamental da imersão pode então ser considerada como um tensor

$$B : \mathcal{X}(M) \times \mathcal{X}(M) \times \mathcal{X}(M)^\perp \rightarrow \mathcal{D}(M)$$

definido por

$$B(X, Y, \eta) = \langle B(X, Y), \eta \rangle.$$

A definição de derivada covariante se estende a esse tipo de tensor de maneira natural:

$$\begin{aligned} (\bar{\nabla}_X B)(Y, Z, \eta) &= X(B(Y, Z, \eta)) - B(\nabla_X Y, Z, \eta) \\ &\quad - B(Y, \nabla_X Z, \eta) - B(Y, Z, \nabla_X^\perp \eta). \end{aligned}$$

Proposição 1.4 (Equação de Codazzi). *Com a notação acima,*

$$\langle \bar{R}(X, Y), Z, \eta \rangle = (\bar{\nabla}_Y B)(X, Z, \eta) - (\bar{\nabla}_X B)(Y, Z, \eta).$$

Observação 1.2. *Se o espaço ambiente \bar{M} tem curvatura seccional constante, a equação de Codazzi se reduz a*

$$(\bar{\nabla}_X B)(Y, Z, \eta) = (\bar{\nabla}_Y B)(X, Z, \eta).$$

Se, além disso, a codimensão da imersão é 1, $\nabla_X^\perp \eta = 0$, donde,

$$\begin{aligned} \bar{\nabla}_X B(Y, Z, \eta) &= X \langle S_\eta(Y), Z \rangle - \langle S_\eta(\nabla_X Y), Z \rangle - \langle S_\eta(Y), \nabla_X Z \rangle \\ &= \langle \nabla_X(S_\eta(Y)), Z \rangle - \langle S_\eta(\nabla_X Y), Z \rangle. \end{aligned}$$

Portanto, neste caso, a equação de Codazzi se escreve da forma

$$\nabla_X(S_\eta(Y)) - \nabla_Y(S_\eta(X)) = S_\eta([X, Y]).$$

A importância das equações de Gauss, Codazzi e Ricci é que,

Demonstração. Considere o subespaço

$$R_\lambda = \{x; Ax = \lambda x\}.$$

Queremos mostrar que se $x \in R_\lambda$, então $Bx \in R_\lambda$, isto é, $ABx = \lambda Bx$. Como $AB = BA$, temos

$$ABx = BAx = B\lambda x = \lambda Bx,$$

que prova o lema. □

Lema 1.2. *Quaisquer duas transformações lineares que comutam têm em comum um autovetor.*

Demonstração. Seja $AB = BA$ e seja λ um autovalor de A . Pelo Lema 1.1 R_λ é invariante por B . Assim R_λ contém um vetor x_0 que é um autovetor de B . Mas x_0 também é um autovetor de A , pois todos vetores de R_λ são autovetores de A . □

Proposição 1.6. *Sejam A e B duas transformações auto-adjuntas definidas em um espaço vetorial n -dimensional R . Uma condição necessária e suficiente para a existência de uma base ortogonal em R relativa a qual as transformações A e B são representadas por matrizes diagonais é que A e B comutam.*

Demonstração. Suponha que $AB = BA$. Então, pelo Lema 1.2, existe um vetor e_1 que é um autovetor de A e B , isto é,

$$Ae_1 = \lambda_1 e_1, \quad Be_1 = \mu_1 e_1.$$

Vamos mostrar que o subespaço $(n-1)$ -dimensional R_1 ortogonal a e_1 é invariante por A e B . Seja $x \in R_1$

$$\langle Ax, e_1 \rangle = \langle x, Ae_1 \rangle = \lambda_1 \langle x, e_1 \rangle = 0$$

assim $Ax \in R_1$, portanto R_1 é invariante por A . De maneira análoga mostra-se que R_1 é invariante por B . Agora considere A e B somente em R_1 . Pelo Lema 1.2, existe um vetor e_2 em R_1 que é um autovetor de A e B ,

$$Ae_2 = \lambda_2 e_2, \quad Be_2 = \mu_2 e_2.$$

Todos vetores de R_1 que são ortogonais a e_2 formam um subespaço $(n-2)$ -dimensional invariante por A e B . Procedendo desta maneira encontramos n autovetores ortogonais e_1, e_2, \dots, e_n :

$$Ae_i = \lambda_i e_i, \quad Be_i = \mu_i e_i, \quad i = 1, \dots, n.$$

Relativa a base $\{e_i\}$ as matrizes de A e B são diagonais.

Assuma que as matrizes de A e B são diagonais relativa a alguma base ortogonal. Segue que estas matrizes comutam. Mas então as transformações também comutam.

□

1.3 Subvariedades de R^n com fibrado normal plano

Vamos definir subvariedades com fibrado normal plano e em seguida encontrar as equações de Gauss e Codazzi para subvariedades de \mathbb{R}^n . Considere M^n uma subvariedade de \mathbb{R}^{n+m} e $X : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow M$ um sistema de coordenadas de M .

Definição 1.15. Dizemos que M tem fibrado normal plano se existe uma base ortonormal de TM^\perp , $\{N^\alpha\}$ $1 \leq \alpha \leq m$, para a qual

$$dN^\alpha \in TM, \text{ para todo } \alpha.$$

Os campos N^α são chamados campos paralelos na conexão normal plana.

Observação 1.3. *Admita que o espaço ambiente \bar{M} tem curvatura seccional constante. Então, a equação de Ricci se escreve*

$$\langle R^\perp(X, Y)\eta, \zeta \rangle = -\langle [S_\eta, S_\zeta]X, Y \rangle.$$

Decorre daí que $R^\perp = 0$ se, e somente se, $[S_\eta, S_\zeta] = 0$ para todo η, ζ .

Proposição 1.7. *$M^n \subset \mathbb{R}^{n+m}$ tem fibrado normal plano se, e somente se, existe, $\{N^\alpha\}$, $1 \leq \alpha \leq m$, base de TM^\perp e $\{w_i\}$, $1 \leq i \leq n$, base de TM , tal que*

$$dN^\alpha(w_i) = \lambda^{\alpha i} w_i, \quad 1 \leq i \leq n, \quad 1 \leq \alpha \leq m.$$

Neste caso os w_i são chamados de direções principais e $\lambda^{\alpha i}$ são as curvaturas principais.

Demonstração. Suponha que M tem fibrado normal plano, então existe uma base, $\{N^\alpha\}$, do fibrado normal tal que $dN^\alpha \in TM$. Assim,

$$R^\perp(X_{,i}, X_{,j})N^\alpha = 0, \quad 1 \leq i, j \leq n, \quad 1 \leq \alpha \leq m,$$

onde $\{X_{,i}\}$, $1 \leq i \leq n$, é uma base de TM . Portanto, $R^\perp = 0$, pela Observação 1.3 temos que $[S_\eta, S_\zeta] = 0$. Usando a Proposição 1.6 existe uma base $\{w_i\}$ de TM que diagonaliza simultaneamente todos S_η , $\eta \in \mathcal{X}^\perp(M)$. Temos,

$$S_{N^\alpha}(w_i) = -(dN^\alpha(w_i))^\top = -dN^\alpha(w_i) = -\lambda^{\alpha i} w_i.$$

Reciprocamente, se $dN^\alpha(w_i) = \lambda^{\alpha i} w_i$, então $dN^\alpha \in TM$. □

Definição 1.16. *Uma subvariedade com fibrado normal plano é chamada holonômica se localmente admite parametrizações cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura.*

Vamos considerar $M^n \subset \mathbb{R}^{n+m}$ holonômica e $X : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$ uma parametrização cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura ortogonais. Assim podemos escrever

$$dN^\alpha(X_{,i}) = \lambda^{\alpha i} X_{,i}, \quad 1 \leq i \leq n, \quad 1 \leq \alpha \leq m,$$

onde $X_{,i} = \partial X / \partial u^i$. Seja $g_{ij} = \langle X_{,i}, X_{,j} \rangle$ a métrica de M .

Observação 1.4. *Seja $X : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$ uma subvariedade cujas curvas coordenadas são ortogonais. Então, por (1.5), temos*

$$\begin{aligned}\Gamma_{ij}^k &= 0, \quad i \neq j \neq k, \\ \Gamma_{ij}^i &= \frac{1}{2g_{ii}} \frac{\partial g_{ii}}{\partial u^j}, \quad i, j \text{ qualquer}, \\ \Gamma_{ii}^j &= -\frac{1}{2g_{jj}} \frac{\partial g_{ii}}{\partial u^j} = -\frac{g_{ii}}{g_{jj}} \Gamma_{ij}^i, \quad i \neq j,\end{aligned}$$

onde, $1 \leq i, j, k \leq n$.

Introduza as funções

$$H_i = \sqrt{g_{ii}},$$

β_{ij} dada pela fórmula

$$\partial_i H_j = \beta_{ij} H_i, \quad i \neq j$$

e H_i^α satisfazendo

$$\lambda^{\alpha i} = \frac{H_i^\alpha}{H_i}.$$

Usando que $H_i = \sqrt{g_{ii}}$, os símbolos de Christoffel são dados por

$$\begin{aligned}\Gamma_{ii}^i &= \frac{1}{H_i} \partial_i H_i, \\ \Gamma_{ij}^i &= \frac{H_j}{H_i} \beta_{ji}, \\ \Gamma_{ii}^j &= -\frac{H_i}{H_j} \beta_{ji}.\end{aligned}\tag{1.7}$$

Usando as notações introduzidas acima vamos escrever as equações de Gauss e Codazzi de M .

Proposição 1.8. *Seja $X : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$ uma subvariedade com fibrado normal plano cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura ortogonais. Então as equações*

de Gauss e Codazzi são dadas por

$$\partial_i H_j^\alpha = \beta_{ij} H_i^\alpha, \quad (1.8)$$

$$\partial_k \beta_{ij} = \beta_{ik} \beta_{kj}, \quad k \neq i, j, \quad (1.9)$$

$$\partial_i \beta_{ij} + \partial_j \beta_{ji} + \sum_{k \neq i, j} \beta_{ki} \beta_{kj} + \sum_{\alpha=1}^m H_i^\alpha H_j^\alpha = 0, \quad (1.10)$$

onde $(H_i)^2 = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$, $H_i^\alpha = H_i \lambda^{\alpha i}$ e $\lambda^{\alpha i}$ são as curvaturas principais.

Demonstração. Temos que $X_{,ij} \subset TM$, de fato, derivando $\langle X_{,i}, N^\alpha \rangle = 0$ em relação a $u^j \neq u^i$ ficamos com

$$\langle X_{,ij}, N^\alpha \rangle = -\langle X_{,i}, \partial_j N^\alpha \rangle = \langle X_{,i}, \lambda^{\alpha j} X_{,j} \rangle = 0,$$

para todo $\alpha = 1, \dots, m$. Assim podemos escrever

$$X_{,ii} = \sum_{k=1}^n \Gamma_{ii}^k X_{,k} + \sum_{\alpha=1}^m b_i^\alpha N^\alpha, \quad (1.11)$$

$$X_{,ij} = \sum_{k=1}^n \Gamma_{ij}^k X_{,k}, \quad i \neq j, \quad (1.12)$$

onde os Γ_{ij}^k e b_i^α são funções de n variáveis u^1, \dots, u^n definidas em U e Γ_{ij}^k são os símbolos de Christoffel. Como $M \subset \mathbb{R}^{n+m}$, a condição de compatibilidade implica que $\partial_j X_{,ii} = \partial_i X_{,ij}$, substituindo (1.11) e (1.12)

$$\sum_{k=1}^n (\partial_j \Gamma_{ii}^k X_{,k} + \Gamma_{ii}^k X_{,kj}) + \sum_{\alpha=1}^m (\partial_j b_i^\alpha N^\alpha + b_i^\alpha \partial_j N^\alpha) = \sum_{k=1}^n (\partial_i \Gamma_{ij}^k X_{,k} + \Gamma_{ij}^k X_{,ki}).$$

Usando novamente (1.11), (1.12) e que $dN^\alpha(X_{,i}) = \lambda^{\alpha i} X_{,i}$ a equação acima fica

$$\begin{aligned} & \sum_{l=1}^n [\partial_j \Gamma_{ii}^l - \partial_i \Gamma_{ij}^l + \Gamma_{ii}^j \Gamma_{jj}^l - \Gamma_{ij}^i \Gamma_{ii}^l + (\Gamma_{ii}^i - \Gamma_{ij}^j) \Gamma_{ij}^l + \sum_{k \neq i, j} (\Gamma_{ii}^k \Gamma_{kj}^l - \Gamma_{ij}^k \Gamma_{ki}^l)] X_{,l} + \\ & \sum_{\alpha=1}^m b_i^\alpha \lambda^{\alpha j} X_{,j} + \sum_{\alpha=1}^m (\Gamma_{ii}^j b_j^\alpha - \Gamma_{ij}^i b_i^\alpha + \partial_j b_i^\alpha) N^\alpha = 0. \end{aligned} \quad (1.13)$$

Os vetores $\{X_{,i}, N^\alpha\}$, $i = 1, \dots, n$ e $\alpha = 1, \dots, m$, formam uma base de \mathbb{R}^{n+m} . E como $\Gamma_{ij}^k = 0$, se $i \neq j \neq k$, tomando os coeficientes de $X_{,j}$, $X_{,l}$, $l \neq i, j$ e N^α , na equação (1.13) temos as seguintes equações respectivamente

$$\begin{aligned} \partial_j \Gamma_{ii}^j - \partial_i \Gamma_{ij}^j + (\Gamma_{jj}^j - \Gamma_{ij}^i) \Gamma_{ii}^j + (\Gamma_{ii}^i - \Gamma_{ij}^j) \Gamma_{ij}^j + \sum_{k \neq i, j} \Gamma_{ii}^k \Gamma_{kj}^j + \sum_{\alpha=1}^n b_i^\alpha \lambda^{\alpha j} &= 0, \\ \partial_j \Gamma_{ii}^l + \Gamma_{ii}^j \Gamma_{jj}^l - \Gamma_{ij}^i \Gamma_{ii}^l + \Gamma_{ii}^l \Gamma_{lj}^l &= 0, \\ \Gamma_{ii}^j b_j^\alpha - \Gamma_{ij}^i b_i^\alpha + \partial_j b_i^\alpha &= 0. \end{aligned}$$

Derivando $\langle X_{,i}, N^\alpha \rangle = 0$ em relação a u^i temos

$$b_i^\alpha = -\langle X_{,i}, \partial_i N^\alpha \rangle = -\lambda^{\alpha i} g_{ii}, \quad (1.14)$$

usando nas equações acima, temos

$$\Gamma_{ii,j}^j - \Gamma_{ij,i}^j + (\Gamma_{jj}^j - \Gamma_{ij}^i) \Gamma_{ii}^j + (\Gamma_{ii}^i - \Gamma_{ij}^j) \Gamma_{ij}^j + \sum_{k \neq i, j} \Gamma_{ii}^k \Gamma_{kj}^j = \sum_{\alpha=1}^n \lambda^{\alpha i} \lambda^{\alpha j} g_{ii} \quad (1.15)$$

$$\Gamma_{ii,j}^l + \Gamma_{ii}^j \Gamma_{jj}^l - \Gamma_{ij}^i \Gamma_{ii}^l + \Gamma_{ii}^l \Gamma_{lj}^l = 0, \quad (1.16)$$

$$\lambda_{,j}^{\alpha i} = (\lambda^{\alpha j} - \lambda^{\alpha i}) \Gamma_{ij}^i. \quad (1.17)$$

As equações (1.15) e (1.16) são as equações de Gauss e a equação (1.17) é a equação de Codazzi.

Usando que $\lambda^{\alpha i} = \frac{H_i^\alpha}{H_i}$ e os símbolos de Christoffel (1.7), a equação de Codazzi (1.17) pode ser escrita na forma (1.8) e das equações de Gauss (1.15), (1.16) obtemos (1.10) e (1.9) respectivamente. \square

1.4 Transformada de Ribaucour entre superfícies de R^3

Nesta seção, introduziremos a teoria de transformada de Ribaucour de superfícies. Para mais detalhes, ver [1], [4] e [5].

Uma congruência de esferas em \mathbb{R}^3 é uma família a 2-parâmetros de esferas, com uma função raio diferenciável, cujos centros encontram-se em uma superfície M_0 contida em \mathbb{R}^3 . Uma involuta de uma congruência de esferas é uma superfície M de \mathbb{R}^3 tal que, em cada ponto, M é tangente a uma esfera da congruência de esferas. Duas superfícies M e \tilde{M} são associadas por uma congruência de esferas se tem um difeomorfismo $\Psi : M \rightarrow \tilde{M}$ tal que, para pontos correspondentes p e $\Psi(p)$, as superfícies são tangentes à mesma esfera da congruência de esferas. Segue desta definição que as retas normais em pontos correspondentes interceptam em um ponto equidistante na superfície dos centros M_0 . Um caso especial importante ocorre quando Ψ preserva direções principais.

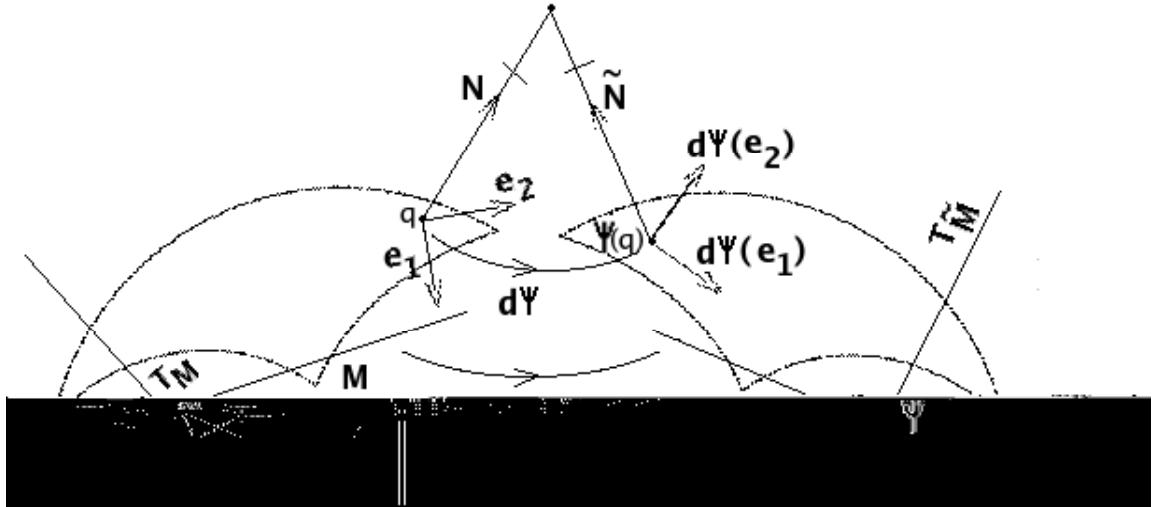
Definição 1.17. *Seja M^2 superfície em \mathbb{R}^3 . Suponha que exista e_1, e_2 campos de vetores principais ortonormais definidos em M . Uma superfície $\tilde{M}^2 \subset \mathbb{R}^3$ é associada a M por uma transformada de Ribaucour, com relação a e_1, e_2 se existe um difeomorfismo $\psi : M \rightarrow \tilde{M}$ e uma função diferenciável $h : M \rightarrow \mathbb{R}$, tal que*

a) $q + h(q)N(q) = \psi(q) + h(q)\tilde{N}(\psi(q)), \forall q \in M$

b) *o subconjunto $q + h(q)N(q), q \in M$ é 2-dimensional*

c) *$d\psi(e_i)$ são direções principais ortogonais em \tilde{M} ,*

onde N e \tilde{N} são as aplicações normais de Gauss associadas a M e \tilde{M} , respectivamente.



Nos resultados seguintes vamos considerar $M^2 \subset \mathbb{R}^3$ que localmente admite uma parametrização $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura ortogonais, N a aplicação normal de Gauss associada a M e λ^1, λ^2 as curvaturas principais de M . Considere também $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^3$ superfície com parametrização $\tilde{X} : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ e aplicação normal \tilde{N} . Sejam $X_{,1} = \frac{\partial X}{\partial u^1}, X_{,2} = \frac{\partial X}{\partial u^2}$, $u = (u^1, u^2) \in U$ e se f é uma função qualquer de u^1, u^2 , $f_{,1} = \frac{\partial f}{\partial u^1}$ e $f_{,2} = \frac{\partial f}{\partial u^2}$.

Lema 1.3. *Sejam $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma superfície cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura ortogonais, N a aplicação normal de Gauss associada a X , $a_i^2 = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$, $1 \leq i \leq 2$ e $\{\lambda^i\}_{i=1}^2$ as curvaturas principais de X . \tilde{X} é transformada de Ribaucour de X com relação a $X_{,1}/a_1, X_{,2}/a_2$ se, e somente se, existe uma função $h : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ tal que \tilde{X} é dado por*

$$\tilde{X} = X + h(N - \tilde{N}), \quad (1.18)$$

$$\tilde{N} = \sum_{k=1}^2 b^k X_{,k} + b^3 N, \quad (1.19)$$

onde

$$b^i = \frac{h_{,i}(1-b^3)}{g_{ii}(1+h\lambda^i)}, \quad 1 \leq i \leq 2, \quad (1.20)$$

$$b^3 = \frac{\Delta - 1}{\Delta + 1}, \quad (1.21)$$

$$\Delta = \sum_{k=1}^2 \frac{(h_{,k})^2}{g_{kk}(1+h\lambda^k)^2} \quad (1.22)$$

e as seguintes relações são satisfeitas

$$\begin{aligned} (1+h\lambda^j) \langle X_{,j}, N_{,i} \rangle + h_{,j} \langle N, \tilde{N}_{,i} \rangle &= 0 \\ \langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{N} \rangle &= 0, \\ \langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{N}_{,j} \rangle &= 0, \\ \langle \tilde{X}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle &= 0, \end{aligned} \quad (1.23)$$

para $1 \leq i, j \leq 2, i \neq j$.

Demonstração. Vamos tomar $\tilde{X}(U) = \psi(X(U))$. Suponha que \tilde{X} é transformada de Ribaucour de X , então (1.18) é satisfeita. \tilde{N} pode ser escrita na forma (1.19), tal que

$$\begin{aligned} \langle \tilde{N}, \tilde{N} \rangle &= 1, \\ \langle \tilde{N}, \tilde{X}_{,i} \rangle &= 0, \\ \langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{N} \rangle &= 0, \\ \langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle &= 0, \\ \langle \tilde{X}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle &= 0, \end{aligned} \quad (1.24)$$

e $1 \leq i, j \leq 2, i \neq j$.

Derivando (1.18), temos

$$\tilde{X}_{,i} = X_{,i} + h_{,i}(N - \tilde{N}) + h(N_{,i} - \tilde{N}_{,i})$$

usando que, $N_{,i} = \lambda^i X_{,i}$, obtemos

$$\tilde{X}_{,i} = (1+h\lambda^i)X_{,i} + h_{,i}(N - \tilde{N}) - h\tilde{N}_{,i}. \quad (1.25)$$

Substituindo (1.19) e (1.25) na segunda equação de (1.24), temos

$$(1 + h\lambda^i)g_{ii}b^i - (1 - b^3)h_{,i} = 0,$$

então (1.20) é satisfeita. Substituindo (1.19) na primeira equação de (1.24), conseguimos

$$\sum_{k=1}^2 (b^k)^2 g_{kk} + (b^3)^2 = 1,$$

fazendo

$$\Delta = \sum_{k=1}^2 \frac{(h_{,k})^2}{g_{kk}(1 + h\lambda^k)^2}$$

e usando (1.20) chegamos que b^3 satisfaz a equação

$$(1 + \Delta)(b^3)^2 - 2\Delta b^3 + (\Delta - 1) = 0.$$

Resolvendo a equação acima, obtemos

$$b^3 = \frac{\Delta \pm 1}{\Delta + 1},$$

então $b^3 = 1$, de onde segue que $X = \tilde{X}$, ou (1.21) é satisfeita. A quarta equação de (1.24) é equivalente à primeira equação de (1.23).

Segue diretamente das condições (1.18) – (1.23) que a recíproca é verdadeira. \square

Lema 1.4. *Sejam $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma superfície cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura, N a aplicação normal de X , $a_i^2 = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$, $1 \leq i \leq 2$ e $\{\lambda^i\}_{i=1}^2$ as curvaturas principais. Considere \tilde{X} a transformada de Ribaucour de X com relação a $X_{,1}/a_1$, $X_{,2}/a_2$ e \tilde{N} a aplicação normal de \tilde{X} . Então temos que:*

$$\tilde{N}_{,i} = \sum_j C_i^j X_{,j} + C_i^3 N, \tag{1.26}$$

onde

$$\begin{aligned} C_i^i &= b_{,i}^i + \sum_{l=1}^2 b^l \Gamma_{li}^i + b^3 \lambda^i \\ C_i^j &= b_{,i}^j + b^i \Gamma_{ii}^j + b^j \Gamma_{ji}^j, \\ C_i^3 &= b_{,i}^3 - b^i \lambda^i g_{ii}, \end{aligned} \quad (1.27)$$

$g_{ii} = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$ e Γ_{ij}^k são os símbolos de Cristoffel de X .

Demonstração. Derivando (1.19) com relação a u^i

$$\tilde{N}_{,i} = \sum_{k=1}^2 (b^k_{,i} X_{,k} + b^k X_{,ki}) + b^3_{,i} N + b^3 N_{,i}, \quad (1.28)$$

Usando (1.11), (1.12) e (1.14), temos

$$\begin{aligned} X_{,ii} &= \Gamma_{ii}^i X_{,i} + \Gamma_{ii}^j X_{,j} - g_{ii} \lambda^i N \\ X_{,ji} &= \Gamma_{ji}^i X_{,i} + \Gamma_{ji}^j X_{,j}. \end{aligned}$$

Substituindo estas relações e $N_{,i} = \lambda^i X_{,i}$ em (1.28) obtemos os resultados. \square

Teorema 1.3. *Sejam $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ superfície cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura, N a aplicação normal de X e $\tilde{X}(u^1, u^2) = X(u^1, u^2) + h(u^1, u^2)(N(u^1, u^2) - \tilde{N}(u^1, u^2))$ onde \tilde{N} é a aplicação normal de \tilde{X} dada por (1.19) – (1.22). Então \tilde{X} é transformação de Ribaucour de X com relação a $X_{,1}/a_1$ $X_{,2}/a_2$ se, e somente se, h satisfaz*

$$h_{,ij} - \frac{(1+h\lambda^j)}{1+h\lambda^i} \Gamma_{ij}^i h_{,i} - \frac{(1+h\lambda^i)}{1+h\lambda^j} \Gamma_{ji}^j h_{,j} - \left[\frac{\lambda^i}{1+h\lambda^i} + \frac{\lambda^j}{1+h\lambda^j} \right] h_{,i} h_{,j} = 0 \quad (1.29)$$

Demonstração. Substituindo (1.26) chegamos que a primeira equação de (1.23) é equivalente a equação

$$(1+h\lambda^j)g_{jj}C_i^j + h_{,j}C_i^3 = 0. \quad (1.30)$$

Esta equação é equivalente a equação (1.29), de fato, usando (1.27) ficamos com

$$(1 + h\lambda^j)g_{jj}(b_{,i}^j + b^i\Gamma_{ii}^j + b^j\Gamma_{ji}^j) + h_{,j}(b_{,i}^3 - b^i\lambda^i g_{ii}) = 0.$$

Substituindo (1.20), sua derivada e usando a equação de Codazzi $\lambda_{,j}^i = (\lambda^j - \lambda^i)\Gamma_{ij}^i$,

temos

$$\left[h_{,ij} - 2\Gamma_{ji}^j h_{,j} - \frac{\lambda^j h_{,j} h_{,i}}{1 + h\lambda^j} - \frac{(\lambda^i - \lambda^j)\Gamma_{ji}^j h h_{,j}}{1 + h\lambda^j} + \frac{(1 + h\lambda^j)\Gamma_{ii}^j h_{,i} g_{jj}}{(1 + h\lambda^i)g_{ii}} \right. \\ \left. + h_{,j}\Gamma_{ji}^j - \frac{h_{,i} h_{,j} \lambda^i}{1 + h\lambda^i} \right] (1 - b^3) = 0$$

usando que $\Gamma_{ii}^j = -g_{ii}/g_{jj}\Gamma_{ij}^i$ obtemos a equação (1.29).

Suponha que \tilde{X} é transformação de Ribaucour de X com relação a $X_{,1}/a_1$ $X_{,2}/a_2$, logo pelo Lema (1.3), temos que o sistema (1.23) é satisfeito, então vale (1.29).

Reciprocamente, suponha que (1.29) é satisfeito, esta equação é equivalente a (1.30), usando esta equação verificamos que as condições suficientes do Lema (1.3) são satisfeitas. De fato, a primeira equação de (1.23) é satisfeita, então $\langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle = 0$, também temos que $\langle \tilde{N}_{,i}, \tilde{N} \rangle = 0$, além disso usando (1.25), (1.20) e (1.30) obtemos

$$\begin{aligned} \langle \tilde{X}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle &= \langle (1 + h\lambda^i)X_{,i} + h_{,i}(N - \tilde{N}) - h\tilde{N}_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle \\ &= (1 + h\lambda^i) \langle X_{,i}, \tilde{X}_{,j} \rangle + h_{,i} \langle N, \tilde{X}_{,j} \rangle \\ &= (1 + h\lambda^i) \langle X_{,i}, (1 + h\lambda^j)X_{,j} + h_{,j}(N - \tilde{N}) - h\tilde{N}_{,j} \rangle \\ &\quad + h_{,i} \langle N, (1 + h\lambda^j)X_{,j} + h_{,j}(N - \tilde{N}) - h\tilde{N}_{,j} \rangle \\ &= -(1 + h\lambda^i)g_{ii}b^i h_{,j} - (1 + h\lambda^i)g_{ii}C_j^i h + h_{,i} h_{,j} (1 - b^3) - C_j^3 h h_{,i} \\ &= -h_{,j} h_{,i} (1 - b^3) + h_{,j} h_{,i} (1 - b^3) - h((1 + h\lambda^i)g_{ii}C_j^i + C_j^3 h_{,i}) = 0. \end{aligned}$$

O resultado segue do Lema (1.3). □

Lema 1.5. *Se h é solução de (1.29), então $\psi = \sum_{i=1}^2 A^i du^i$, $A^i = \frac{h_{,i}}{(1+h\lambda^i)h}$, é uma forma fechada.*

Demonstração. ψ é uma forma fechada se, e somente se, $A_{,2}^1 = A_{,1}^2$. Derivando A^1 , temos

$$A_{,2}^1 = \frac{h_{,12}}{(1+h\lambda^1)h} - \frac{h_{,1}h_{,2}}{(1+h\lambda^1)h^2} - \frac{h_{,1}h_{,2}\lambda^1}{(1+h\lambda^1)^2h} - \frac{h_{,1}\lambda_{,2}^1}{(1+h\lambda^1)^2},$$

usando (1.29) e a Equação de Codazzi (1.17), obtemos

$$A_{,2}^1 = \frac{h_{,1}}{(1+h\lambda^1)h}\Gamma_{12}^1 + \frac{h_{,2}}{(1+h\lambda^2)h}\Gamma_{12}^2 - \frac{h_{,1}h_{,2}}{(1+h\lambda^1)(1+h\lambda^2)h^2},$$

logo $A_{,2}^1 = A_{,1}^2$, de onde segue o resultado. \square

Teorema 1.4. *Se h é uma solução de (1.29), que não se anula em um domínio simplesmente conexo, então $h = \frac{\Omega}{W}$, onde Ω e W são funções não nulas que satisfazem*

$$\begin{aligned} \Omega_{,j}^i &= \frac{\Omega^j}{a_i} \frac{\partial a_j}{\partial u_i}, \quad i \neq j, \\ \Omega_{,i} &= a_i \Omega^i, \\ W_{,i} &= -\lambda^i a_i \Omega^i, \end{aligned} \tag{1.31}$$

onde $a_i^2 = g_{ii}$. Reciprocamente, suponha (1.31) satisfeito e $W(W + \Omega\lambda^i) \neq 0$, então $h = \frac{\Omega}{W}$ satisfaz (1.29).

Demonstração. Suponha que h é solução de (1.29). Como ψ é uma forma fechada existe Ω tal que $d(\log \Omega) = \psi$. Defina $\Omega^i = \Omega_{,i}/a_i$ e $W = \Omega/h$, onde $a_i^2 = g_{ii}$. A segunda equação de (1.31) está satisfeita e

$$h_{,i} = \Omega_{,i}(1 + \lambda^i \Omega/W)/W = \frac{a_i \Omega^i}{W^2}(W + \lambda^i \Omega). \tag{1.32}$$

Derivando W obtemos a terceira equação de (1.31), de fato

$$W_{,i} = \frac{\Omega_{,i}}{h} - \frac{h_{,i}\Omega}{h^2} = \frac{a_i \Omega^i W}{\Omega} - \frac{a_i \Omega^i W}{\Omega}(1 + \lambda^i \Omega/W) = -a_i \Omega^i \lambda^i.$$

Derivando (1.32) com relação a w^j , temos

$$h_{,ij} = [(a_{i,j}\Omega^i + a_i\Omega_{,j}^i)(W + \lambda^i\Omega) + a_i\Omega^i(-W_{,j} + \lambda_{,j}^i\Omega + \lambda^i a_j\Omega^j)]/W^2 - [2W_{,j}a_i\Omega^i\Omega\lambda^i]/W^3.$$

Usando a terceira equação de (1.31) e (1.17), obtemos

$$\begin{aligned} h_{,ij} &= [(a_{i,j}\Omega^i + a_i\Omega_{,j}^i)(W + \lambda^i\Omega) + a_i a_j \Omega^i \Omega^j (\lambda^i + \lambda^j) + a_i \Omega^i \Omega (\lambda^j - \lambda^i) \Gamma_{ij}^i]/W^2 \\ &\quad + 2[a_i a_j \Omega^i \Omega^j \Omega \lambda^i \lambda^j]/W^3. \end{aligned}$$

Logo a equação (1.29) é equivalente a

$$[a_{i,j}\Omega^i + a_i\Omega_{,j}^i - a_i\Omega^i\Gamma_{ij}^i - a_j\Omega^j\Gamma_{ij}^j](W + \lambda^i\Omega)/W^2 = 0,$$

usando $a_{i,j} = \Gamma_{ij}^i a_i$, concluímos

$$a_i\Omega_{,j}^i - a_{j,i}\Omega^j = 0.$$

Portanto, (1.29) é equivalente à primeira equação de (1.31).

Reciprocamente se (1.31) é satisfeito, considerando $h_{,i} = \Omega_{,i}(1 + \lambda^i\Omega/W)/W$ concluimos que (1.29) é satisfeito. \square

Segue da prova acima que

$$h_{,i} = \frac{a_i\Omega^i}{W}(1 + \lambda^i\Omega/W), \quad \Delta = \frac{\sum_j (\Omega^j)^2}{W^2} \quad (1.33)$$

Daí $h_{,i} \neq 0$ se, e somente se $\Omega^i \neq 0$. As transformações de Ribaucour de uma superfície são dadas em termos das soluções do sistema (1.31).

Teorema 1.5. *Sejam $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma superfície cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura, N a aplicação normal de X , $a_i^2 = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$, $1 \leq i \leq 2$ e $\{\lambda^i\}_{i=1}^2$ as curvaturas principais de X . A superfície \tilde{X} é transformação de Ribaucour*

de X com relação a $X_{,1}/a_1$, $X_{,2}/a_2$ se, e somente se, existem funções diferenciáveis $W, \Omega, \Omega^i : V \subset U \rightarrow \mathbb{R}$, que satisfazem o sistema (1.31) e \tilde{X} é dada por

$$\tilde{X} = X - \frac{2\Omega}{S} \left(\sum_i \Omega^i \frac{X_{,i}}{a_i} - WN \right), \quad (1.34)$$

onde

$$S = \sum_i (\Omega^i)^2 + W^2.$$

Além disso, a aplicação normal de \tilde{X} é dada por

$$\tilde{N} = N + \frac{2W}{S} \left(\sum_i \Omega^i \frac{X_{,i}}{a_i} - WN \right) \quad (1.35)$$

e a curvatura principal de \tilde{X} , para todo $1 \leq i \leq 2$, é dada por

$$\tilde{\lambda}^i = \frac{WT^i + \lambda^i S}{S - \Omega T^i}, \quad (1.36)$$

onde

$$T^i = 2 \left(\frac{\Omega_{,i}^i}{a_i} + \frac{\Omega^j}{a_j} \Gamma_{ij}^i - \lambda^i W \right). \quad (1.37)$$

Demonstração. Usando (1.33) temos que (1.20) e (1.21) são dados por

$$b^3 = 1 - \frac{2W^2}{S}, \quad b^i = \frac{2W\Omega^i}{a_i S}, \quad (1.38)$$

então, (1.19) e (1.18) ficam da forma (1.35) e (1.34) respectivamente. Usando que $\tilde{N}_{,i} = \tilde{\lambda}^i \tilde{X}_{,i}$ em (1.25), temos

$$(1 + h\tilde{\lambda}^i) \tilde{X}_{,i} = (1 + h\lambda^i) X_{,i} + h_{,i} (N - \tilde{N}) \quad (1.39)$$

fazendo produto com N , obtemos

$$(1 + h\tilde{\lambda}^i) \langle \tilde{X}_{,i}, N \rangle = h_{,i} (1 - b^3).$$

Usando novamente (1.25), concluímos que

$$(1 + h\tilde{\lambda}^i) (h_{,i} (1 - b^3) - hC_i^3) = h_{,i} (1 - b^3).$$

Se $\Omega^i \neq 0$, temos

$$\tilde{\lambda}^i = \frac{C_i^3}{h_{,i}(1-b^3) - hC_i^3}.$$

Usando (1.27), (1.38) e (1.31), obtemos

$$C_i^3 = -\frac{4WW_{,i}}{S} + \frac{2S_{,i}W^2}{S^2} - \frac{2\Omega^i W \lambda^i a_i}{S} = \frac{2W}{S^2}(S_{,i}W + a_i \lambda^i S \Omega^i)$$

e

$$h_{,i}(1-b^3) - hC_i^3 = \frac{2W}{S^2}(a_i S \Omega^i - \Omega S_{,i}).$$

Derivando S , usando (1.31) e $a_{i,j} = \Gamma_{ij}^i a_i$, temos

$$S_{,i} = 2(\Omega^i \Omega_{,i}^i + \Omega^j \Omega_{,i}^j + WW_{,i}) = 2a_i \Omega^i \left(\frac{\Omega_{,i}^i}{a_i} + \frac{\Omega^j}{a_j} \Gamma_{ij}^i - \lambda^i W \right).$$

Fazendo

$$T^i = 2 \left(\frac{\Omega_{,i}^i}{a_i} + \frac{\Omega^j}{a_j} \Gamma_{ij}^i - \lambda^i W \right),$$

concluimos que (1.36) é satisfeito.

Se $\Omega^i = 0$, o produto de (1.39) com $X_{,i}$ é dado por

$$(1 + h\tilde{\lambda}^i) \langle \tilde{X}_{,i}, X_{,i} \rangle = (1 + h\lambda^i) a_i^2,$$

usando (1.25), temos

$$\tilde{\lambda}^i = \frac{C_i^i}{1 + h(\lambda^i - C_i^i)}.$$

Usando que $\Omega^i = 0$, (1.27), (1.38) e (1.37), obtemos

$$C_i^i = \frac{1}{S} \left[2W \left(\frac{\Omega^j}{a_j} \Gamma_{ij}^i - \lambda^i W \right) + \lambda^i S \right] = \frac{1}{S} (WT^i + \lambda^i S)$$

e

$$1 + h(\lambda^i - C_i^i) = \frac{1}{S} (S - \Omega T^i),$$

portanto, (1.36) é satisfeito. □

Capítulo 2

2.1 Construção de superfícies com fibrado normal plano na esfera S^m

Propomos a construção de superfícies $M^2 \subset S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+2}$ com fibrado normal plano construindo uma matriz W , satisfazendo $W^t W = I_m$, em termos das soluções de um sistema linear. Além disso, uma superfície arbitrária M^2 com fibrado normal plano pode ser obtida localmente por esta construção.

Teorema 2.1. *Seja M uma superfície com fibrado normal plano em $S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+2}$.*

Então existem funções $\varphi, s^i, k^i : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $1 \leq i \leq m$, satisfazendo

$$k_{,1}^i = \tan \varphi s_{,1}^i \tag{2.1}$$

$$k_{,2}^i = -\cot \varphi s_{,2}^i,$$

$$s_{,12} + \varphi_{,2} \tan \varphi s_{,1} - \varphi_{,1} \cot \varphi s_{,2} = 0, \tag{2.2}$$

onde $u = (u^1, u^2) \in U$, $k_{,j}^i$ denota $\frac{\partial k^i}{\partial u^j}$ e matrizes de funções U de ordem $2 \times m$, V de ordem $m \times m$ e W de ordem $(m+2) \times m$, definidas por

$$U = \begin{pmatrix} k^1 & \dots & k^m \\ s^1 & \dots & s^m \end{pmatrix}, \tag{2.3}$$

$$dV^{\alpha\beta} = k^\alpha dk^\beta + s^\alpha ds^\beta, \quad 1 \leq \alpha, \beta \leq m, \quad (2.4)$$

$$W = \begin{pmatrix} UV^{-1} \\ V^{-1} - I_m \end{pmatrix}, \quad (2.5)$$

onde $|V| \neq 0$ e I_m é a matriz identidade de ordem $m \times m$. Nestas condições, M é localmente parametrizada por uma coluna da matriz W e as colunas restantes são as $m - 1$ normais que são paralelas no fibrado normal.

Reciprocamente, dados φ , s^i , k^i , U , V e W , satisfazendo (2.1) – (2.5) e $|V| \neq 0$, cada coluna da matriz W pode ser considerada como a parametrização de uma superfície $M^2 \subset S^{m+1}$ com fibrado normal plano, parametrizada por coordenadas u^1, u^2 de linhas de curvatura. As colunas restantes são as $m - 1$ normais que são paralelas no fibrado normal. A métrica e a segunda forma fundamental da superfície M^2 são dadas por

$$dW^t dW = (V^t)^{-1} dU^t dUV^{-1}. \quad (2.6)$$

Demonstração. Sejam p_0 um ponto não-umbílico de $M^2 \subset S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+2}$, w^1 uma parametrização na vizinhança de p_0 onde as curvas coordenadas são linhas de curvatura e w^α , $\alpha = 1, \dots, m$, o conjunto dos campos paralelos da conexão normal. Tome w^1, \dots, w^m as colunas de uma matriz W de ordem $(m + 2) \times m$, que satisfaz a equação

$$W^t W = I_m, \quad (2.7)$$

em vista da ortonormalidade de w^1, \dots, w^m . Além disso, podemos mudar as coordenadas no espaço ambiente de tal modo que, no ponto p_0 a matriz W é da forma

$$W = \begin{pmatrix} 0 \\ I_m \end{pmatrix}.$$

Em uma vizinhança de p_0 a matriz W pode ser representada como (2.5),

$$W = \begin{pmatrix} UV^{-1} \\ V^{-1} - I_m \end{pmatrix},$$

onde U e V são matrizes de ordens $2 \times m$ e $m \times m$, respectivamente. No ponto p_0 nós temos $U = 0$, $V^{-1} = 2I_m$, de modo que, V é de fato invertível em uma vizinhança de p_0 . A condição (2.7) implica

$$V + V^t = U^t U + I_m, \quad (2.8)$$

de fato,

$$\begin{aligned} W^t W &= (V^t)^{-1} U^t U V^{-1} + ((V^t)^{-1} - I_m)(V^{-1} - I_m) \\ &= (V^t)^{-1} U^t U V^{-1} + (V^t)^{-1} V^{-1} - (V^t)^{-1} - V^{-1} + I_m \\ &= (V^t)^{-1} [U^t U + I_m - V - (V^t)] V^{-1} + I_m, \end{aligned}$$

usando a equação (2.7) segue o resultado. Como u^1 , u^2 são coordenadas de linhas de curvatura as matrizes $W_{,1}$ e $W_{,2}$ são de posto um. Derivando W com respeito a u^1 resulta em

$$W_{,1} = \begin{pmatrix} U_{,1} - UV^{-1}V_{,1} \\ -V^{-1}V_{,1} \end{pmatrix} V^{-1}.$$

Usando a Proposição 1.5 temos que $V_{,1}$ é de posto um e portanto pode ser representada na forma

$$V_{,1} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta^1 & \dots & \theta^m \end{pmatrix},$$

vista como um produto de matrizes $m \times 1$ e $1 \times m$. Pela mesma razão,

$$U_{,1} = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta^1 & \dots & \theta^m \end{pmatrix}.$$

Derivando (2.8) com respeito a u^1 temos

$$(V_{,1} - U^t U_{,1}) + (V_{,1} - U^t U_{,1})^t = 0,$$

implicando que $V_{,1} - U^t U_{,1}$ é anti-simétrica. Por um lado, ela é de posto um ou nula.

Visto que o posto de matriz anti-simétrica é necessariamente par, nós concluímos que

$V_{,1} = U^t U_{,1}$. Similarmente, $V_{,2} = U^t U_{,2}$, deste modo

$$dV = U^t dU. \quad (2.9)$$

Podemos representar $U_{,1}$ na forma

$$U_{,1} = \begin{pmatrix} \frac{\beta_1}{\beta_2} \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta_2 \theta^1 & \dots & \beta_2 \theta^m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi^1 & \dots & \xi^m \end{pmatrix}.$$

Similarmente,

$$U_{,2} = \begin{pmatrix} \mu \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \eta^1 & \dots & \eta^m \end{pmatrix}.$$

A condição de compatibilidade $U_{,12} = U_{,21}$ é dada por

$$\mu_{,1} \eta^i + \mu \eta_{,1}^i = \lambda_{,2} \xi^i + \lambda \xi_{,2}^i, \quad (2.10)$$

$$\eta_{,1}^i = \xi_{,2}^i. \quad (2.11)$$

Usando (2.11), temos que existem funções $s^i, k^i, 1 \leq i \leq m$, tal que $\xi^i = s_{,1}^i, \eta^i = s_{,2}^i$ e

$$U = \begin{pmatrix} k^1 & \dots & k^m \\ s^1 & \dots & s^m \end{pmatrix},$$

onde

$$\begin{aligned} k_{,1}^i &= \lambda s_{,1}^i, \\ k_{,2}^i &= \mu s_{,2}^i. \end{aligned} \quad (2.12)$$

A condição de compatibilidade $V_{,12} = V_{,21}$ do sistema (2.9) é dada por $U_{,2}^t U_{,1} = U_{,1}^t U_{,2}$, mas um (α, β) -elemento das matriz $U_{,2}^t U_{,1} - U_{,1}^t U_{,2}$ é da forma

$$\lambda \mu s_{,2}^\alpha s_{,1}^\beta + s_{,2}^\alpha s_{,1}^\beta - (\lambda \mu s_{,1}^\alpha s_{,2}^\beta + s_{,1}^\alpha s_{,2}^\beta) = (\lambda \mu + 1)(s_{,2}^\alpha s_{,1}^\beta - s_{,1}^\alpha s_{,2}^\beta).$$

Tomando $\lambda = \tan \varphi$ e $\mu = -\cot \varphi$, a condição de compatibilidade é satisfeita. Além disso, o sistema (2.12) é dado por (2.1) e a equação (2.10) é equivalente a (2.2). Esta equação é a equação de compatibilidade do sistema (2.1).

Reciprocamente, suponha que φ , s^i , k^i , U , V e W satisfazem (2.1)-(2.5). A condição de compatibilidade do sistema (2.4) é dada por (2.1), de fato

$$V_{,1}^{\alpha\beta} = k^\alpha k_{,1}^\beta + s^\alpha s_{,1}^\beta,$$

$$V_{,2}^{\alpha\beta} = k^\alpha k_{,2}^\beta + s^\alpha s_{,2}^\beta,$$

assim,

$$V_{,12}^{\alpha\beta} - V_{,21}^{\alpha\beta} = k_{,2}^\alpha k_{,1}^\beta - k_{,1}^\alpha k_{,2}^\beta + s_{,2}^\alpha s_{,1}^\beta - s_{,1}^\alpha s_{,2}^\beta,$$

usando (2.1), concluímos que $V_{,12}^{\alpha\beta} = V_{,21}^{\alpha\beta}$, de modo que os elementos $V^{\alpha\beta}$ estão bem definidos a menos de constantes. Restringindo estas constantes temos

$$V^{\alpha\alpha} = \frac{(k^\alpha)^2 + (s^\alpha)^2 + 1}{2}, \quad (2.13)$$

$$V^{\alpha\beta} + V^{\beta\alpha} = k^\alpha k^\beta + s^\alpha s^\beta, \quad \alpha \neq \beta. \quad (2.14)$$

Em forma matricial as condições (2.4), (2.13) e (2.14) podem ser reescritas como segue:

$$dV = U^t dU,$$

$$V + V^t = U^t U + I_m.$$

Usando (2.1), temos

$$U_{,1} = \begin{pmatrix} \tan \varphi \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{,1}^1 & \dots & s_{,1}^m \end{pmatrix},$$

$$U_{,2} = \begin{pmatrix} -\cot \varphi \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{,2}^1 & \dots & s_{,2}^m \end{pmatrix},$$

onde o lado direito é o produto de matrizes de ordens 2×1 e $1 \times m$. Conseqüentemente, $U_{,1}$ e $U_{,2}$ são matrizes de posto 1. Seja a matriz W de ordem $(m+2) \times m$ definida por

$$W = \begin{pmatrix} UV^{-1} \\ V^{-1} - I_m \end{pmatrix},$$

que consiste da submatriz superior UV^{-1} de ordem $2 \times m$ e a submatriz inferior $V^{-1} - I_m$ de ordem $m \times m$, onde $|V| \neq 0$. A matriz W satisfaz a equação $W^t W = I_m$, de fato usando (2.8), temos

$$\begin{aligned} W^t W &= (V^t)^{-1} U^t U V^{-1} + ((V^t)^{-1} - I_m)(V^{-1} - I_m) \\ &= (V^t)^{-1}(V + V^t - I_m)V^{-1} + ((V^t)^{-1} - I_m)(V^{-1} - I_m) \\ &= I_m. \end{aligned}$$

Sejam w^1, \dots, w^m as m colunas da matriz W

$$W^t W = \begin{pmatrix} \langle w^1, w^1 \rangle & \dots & \langle w^1, w^m \rangle \\ \vdots & & \vdots \\ \langle w^m, w^1 \rangle & \dots & \langle w^m, w^m \rangle \end{pmatrix}.$$

Assim w^1, \dots, w^m são vetores unitários e ortogonais de \mathbb{R}^{m+2} . Escolha, por exemplo, w^1 como a parametrização de uma superfície M^2 que, por construção, está na esfera unitária $S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+2}$. Os vetores restantes w^α , $\alpha = 2, \dots, m$, são ortogonais a M^2 e

$dw^\alpha \in TM^2$, então a superfície M^2 tem fibrado normal plano. Além disso, u^1 e u^2 são coordenadas de linhas de curvatura. A métrica $\langle dw^1, dw^1 \rangle$ e a segunda forma fundamental $\langle dw^1, dw^\alpha \rangle$ da superfície são elementos da matriz $dW^t dW$

$$\begin{aligned} dW^t dW &= ((dV^t)^{-1}U^t + (V^t)^{-1}dU^t : (dV^t)^{-1}) \begin{pmatrix} dUV^{-1} + UdV^{-1} \\ dV^{-1} \end{pmatrix} \\ &= (dV^t)^{-1}[dV V^{-1} + (V + (V^t) - I_m)dV^{-1} + dV^{-1}] + (V^t)^{-1}dU^t dUV^{-1} \\ &+ (V^t)^{-1}dV^t dV^{-1} = (dV^t)^{-1}dV V^{-1} + (dV^t)^{-1}V dV^{-1} + (dV^t)^{-1}V^t dV^{-1} \\ &+ (V^t)^{-1}dV^t dV^{-1} + (V^t)^{-1}dU^t dUV^{-1} \end{aligned}$$

segue de $VV^{-1} = I_m$ e $(V^t)^{-1}V^t = I_m$, que $dVV^{-1} = -VdV^{-1}$ e $d(V^t)^{-1}V^t = -(V^t)^{-1}dV^t$, então equação (2.6) é satisfeita. \square

Visto que um (α, β) -elemento de $dU^t dU$ é da forma

$$\begin{aligned} dk^\alpha dk^\beta + ds^\alpha ds^\beta &= (\tan \varphi s_{,1}^\alpha du^1 - \cot \varphi s_{,2}^\alpha du^2)(\tan \varphi s_{,1}^\beta du^1 - \cot \varphi s_{,2}^\beta du^2) \\ &+ (s_{,1}^\alpha du^1 + s_{,2}^\alpha du^2)(s_{,1}^\beta du^1 + s_{,2}^\beta du^2) = \tan^2 \varphi s_{,1}^\alpha s_{,1}^\beta (du^1)^2 + \cot^2 \varphi s_{,2}^\alpha s_{,2}^\beta (du^2)^2 \\ &+ s_{,1}^\alpha s_{,1}^\beta (du^1)^2 + s_{,2}^\alpha s_{,2}^\beta (du^2)^2 = s_{,1}^\alpha s_{,1}^\beta \frac{(du^1)^2}{\cos^2 \varphi} + s_{,2}^\alpha s_{,2}^\beta \frac{(du^2)^2}{\sin^2 \varphi} \end{aligned}$$

a matriz $dW^t dW$ não contem termos misturados $du^1 du^2$.

2.2 Caso particular: superfícies em R^3

Aqui nós damos uma construção direta de superfícies $M^2 \subset \mathbb{R}^3$ em termos de duas soluções do sistema linear (2.1), usando os resultados da seção anterior e a projeção estereográfica $\pi : S^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$. Dada por

$$\pi(x_1, x_2, x_3, x_4) = \left(\frac{x_1}{1+x_4}, \frac{x_2}{1+x_4}, \frac{x_3}{1+x_4} \right),$$

onde $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in S^3$. Considere $\{e_1, e_2, e_3\}$ a base canônica de \mathbb{R}^3 .

Proposição 2.1. *A projeção estereográfica $\pi : S^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ leva uma parametrização de uma superfície obtida no Teorema 2.1 em $\tilde{X} : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dada por*

$$\tilde{X} = (k^2, s^2, 0) - \frac{A}{B}(k^1, s^1, 1), \quad (2.15)$$

onde A e B são funções de $U \subset \mathbb{R}^2$ em \mathbb{R} , definidas por

$$dA = k^1 dk^2 + s^1 ds^2, \quad (2.16)$$

$$B = \frac{(k^1)^2 + (s^1)^2 + 1}{2}, \quad (2.17)$$

k^i, s^i são funções que satisfazem (2.1), (2.2) e

$$(s_{,1}^2 B - s_{,1}^1 A)(s_{,2}^2 B - s_{,2}^1 A) \neq 0 \quad (2.18)$$

Neste caso \tilde{X} é uma superfície cujas curvas coordenadas são linhas de curvatura ortogonais. A aplicação normal de Gauss é

$$\tilde{N} = -e_3 + \frac{1}{B}(k^1, s^1, 1). \quad (2.19)$$

Demonstração. Sejam $k^i, s^i, 1 \leq i \leq 2$, funções satisfazendo (2.1) e (2.2). Definimos as funções A e B pelas fórmulas (2.16) e (2.17). Pelo Teorema 2.1 a matriz U é dada por

$$U = \begin{pmatrix} k^1 & k^2 \\ s^1 & s^2 \end{pmatrix}$$

e utilizando (2.4) e (2.13), temos que V e V^{-1} são dadas por

$$V = \begin{pmatrix} B & A \\ V^{21} & V^{22} \end{pmatrix}, \quad V^{-1} = \frac{1}{\det(V)} \begin{pmatrix} V^{22} & -A \\ -V^{21} & B \end{pmatrix},$$

a matriz W é dada por

$$W = \frac{1}{\det(V)} \begin{pmatrix} V^{22}k^1 - V^{21}k^2 & -Ak^1 + Bk^2 \\ V^{22}s^1 - V^{21}s^2 & -As^1 + Bs^2 \\ V^{22} - \det(V) & -A \\ -V^{21} & B - \det(V) \end{pmatrix}$$

e

$$w_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\det(V)}(-Ak^1 + Bk^2) \\ \frac{1}{\det(V)}(-As^1 + Bs^2) \\ \frac{-A}{\det(V)} \\ \frac{B}{\det(V)} - 1 \end{pmatrix}$$

é a parametrização de uma superfície de S^3 . Aplicando a projeção estereográfica a w_2 temos a parametrização \tilde{X} de uma superfície em \mathbb{R}^3 dada por (2.15)

$$\tilde{X} = \pi(w_2) = (k^2, s^2, 0) - \frac{A}{B}(k^1, s^1, 1)$$

Os vetores tangentes são

$$\tilde{X}_{,i} = \begin{pmatrix} k_{,i}^2 - k_{,i}^1 A/B - k^1 A_{,i}/B + k^1 AB_{,i}/B^2 \\ s_{,i}^2 - s_{,i}^1 A/B - s^1 A_{,i}/B + s^1 AB_{,i}/B^2 \\ -A_{,i}/B + AB_{,i}/B^2 \end{pmatrix}, \quad 1 \leq i \leq 2.$$

Segue que

$$\tilde{X}_{,1} \times \tilde{X}_{,2} = \theta \begin{pmatrix} k^1/B \\ s^1/B \\ 1/B - 1 \end{pmatrix},$$

onde

$$\theta = k_{,1}^2 s_{,2}^2 - k_{,2}^2 s_{,1}^2 + \frac{A}{B}(k_{,2}^1 s_{,1}^2 + k_{,2}^2 s_{,1}^1 - k_{,1}^2 s_{,2}^1 - k_{,1}^1 s_{,2}^2) + \frac{A^2}{B^2}(k_{,1}^1 s_{,2}^1 - k_{,2}^1 s_{,1}^1).$$

Usando (2.1), temos

$$\begin{aligned} \theta &= \frac{(\tan \varphi + \cot \varphi)}{B^2} [B^2 s_{,1}^2 s_{,2}^2 - AB(s_{,2}^1 s_{,1}^2 + s_{,2}^2 s_{,1}^1) + B^2 s_{,1}^1 s_{,2}^1] \\ &= \frac{(\tan \varphi + \cot \varphi)}{B^2} [s_{,1}^2 B - s_{,1}^1 A][s_{,2}^2 B - s_{,2}^1 A]. \end{aligned}$$

Assim a condição de regularidade da superfície parametrizada \tilde{X} é dada por (2.18).

A aplicação normal de Gauss $\tilde{N} = \frac{\tilde{X}_1 \times \tilde{X}_2}{|\tilde{X}_1 \times \tilde{X}_2|}$ é

$$\tilde{N} = -e_3 + \frac{1}{B}(k^1, s^1, 1).$$

Daí,

$$\tilde{N}_{,i} = \begin{pmatrix} k_{,i}^1/B - k^1 B_{,i}/B^2 \\ s_{,i}^1/B - s^1 B_{,i}/B^2 \\ -B_{,i}/B^2 \end{pmatrix}, \quad i = 1, 2.$$

Pelo sistema (2.1) chegamos que, $k_{,i}^2 = k_{,i}^1 s_{,i}^2 / s_{,i}^1$, resultando nas equações de Weingarten

$$\tilde{X}_{,i} = \rho^i \tilde{N}_{,i}, \quad i = 1, 2, \quad (2.20)$$

onde ρ^1, ρ^2 são raios de curvatura principais da superfície M^2

$$\rho^i = \epsilon^i B - A;$$

aqui $\epsilon^i = s_{,i}^2 / s_{,i}^1$, $i = 1, 2$. A fórmula (2.20) implica que u^1, u^2 são coordenadas de linhas de curvatura. \square

Vamos relacionar esta construção com a transformada de Ribaucour de superfícies.

Proposição 2.2. *Seja $X : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma parametrização local do plano dada por*

$$X(u^1, u^2) = (k^2(u^1, u^2), s^2(u^1, u^2), 0), \quad (2.21)$$

onde as funções $k^2, s^2 : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ satisfazem (2.1) e (2.2). Então, as curvas coordenadas de X são ortogonais e a transformada de Ribaucour, \tilde{X} , de X com relação a $X_{,i}/a_i$, onde $(a_i)^2 = \langle X_{,i}, X_{,i} \rangle$ é dada pela expressão (2.15)

$$\tilde{X} = (k^2, s^2, 0) - \frac{A}{B}(k^1, s^1, 1),$$

onde k^1, s^1 são funções que satisfazem (2.1), (2.2) e A e B são dadas por (2.16) e (2.17).

Demonstração. Derivando (2.21) e usando (2.1), temos

$$\begin{aligned} X_{,1} &= (k_{,1}^2, s_{,1}^2, 0) = (\tan \varphi s_{,1}^2, s_{,1}^2, 0), \\ X_{,2} &= (k_{,2}^2, s_{,2}^2, 0) = (-\cot \varphi s_{,2}^2, s_{,2}^2, 0), \end{aligned}$$

então,

$$\begin{aligned} (a_1)^2 &= g_{11} = \langle X_{,1}, X_{,1} \rangle = ((\tan \varphi)^2 + 1)(s_{,1}^2)^2, \\ (a_2)^2 &= g_{22} = \langle X_{,2}, X_{,2} \rangle = ((\cot \varphi)^2 + 1)(s_{,2}^2)^2, \\ g_{12} &= \langle X_{,1}, X_{,2} \rangle = (-\cot \varphi \tan \varphi + 1)s_{,1}^2 s_{,2}^2 = 0, \end{aligned}$$

logo as curvas coordenadas de X são ortogonais.

Considere $N = -e_3$ a aplicação normal de X . Pelo Teorema 1.5, temos que \tilde{X} é transformada de Ribaucour de X com relação a $X_{,i}/a_i$ se existem funções W, Ω, Ω^i satisfazendo o sistema (1.31), que neste caso pode ser dado por

$$\begin{aligned} \Omega_{,j}^i &= \frac{\Omega^j \partial a_j}{a_i \partial u_i}, \quad i \neq j \\ \Omega_{,i} &= a_i \Omega^i, \\ W &= 1. \end{aligned}$$

Além disso, \tilde{X} é dada por (1.34) e a aplicação normal de Gauss de \tilde{X} , \tilde{N} , é dada por (1.35). Neste caso, temos

$$\tilde{X} = X - \frac{2\Omega}{S} \left(\Omega^1 \frac{X_{,1}}{a_1} + \Omega^2 \frac{X_{,2}}{a_2} + e_3 \right), \quad (2.22)$$

$$\tilde{N} = -e_3 + \frac{2}{S} \left(\Omega^1 \frac{X_{,1}}{a_1} + \Omega^2 \frac{X_{,2}}{a_2} + e_3 \right), \quad (2.23)$$

onde

$$S = (\Omega^1)^2 + (\Omega^2)^2 + 1.$$

Substituindo X_i em (2.22) e (2.23), obtemos

$$\begin{aligned}\tilde{X} &= X - \frac{2\Omega}{S} \left(\Omega^1 \frac{\tan \varphi s_{,1}^2}{a_1} - \Omega^2 \frac{\cot \varphi s_{,2}^2}{a_2}, \Omega^1 \frac{s_{,1}^2}{a_1} + \Omega^2 \frac{s_{,2}^2}{a_2}, 1 \right), \\ \tilde{N} &= -e_3 + \frac{2}{S} \left(\Omega^1 \frac{\tan \varphi s_{,1}^2}{a_1} - \Omega^2 \frac{\cot \varphi s_{,2}^2}{a_2}, \Omega^1 \frac{s_{,1}^2}{a_1} + \Omega^2 \frac{s_{,2}^2}{a_2}, 1 \right).\end{aligned}$$

Fazendo

$$\begin{aligned}k^1 &= \Omega^1 \frac{\tan \varphi s_{,1}^2}{a_1} - \Omega^2 \frac{\cot \varphi s_{,2}^2}{a_2}, \\ s^1 &= \Omega^1 \frac{s_{,1}^2}{a_1} + \Omega^2 \frac{s_{,2}^2}{a_2}\end{aligned}$$

e usando (2.1), temos

$$\begin{aligned}(k^1)^2 + (s^1)^2 &= (\Omega^1)^2 \frac{(\tan \varphi)^2 (s_{,1}^2)^2}{(a_1)^2} - 2\Omega^1 \Omega^2 \frac{\tan \varphi \cot \varphi s_{,1}^2 s_{,2}^2}{a_1 a_2} + (\Omega^2)^2 \frac{(\cot \varphi)^2 (s_{,2}^2)^2}{(a_2)^2} \\ &\quad + (\Omega^1)^2 \frac{(s_{,1}^2)^2}{(a_1)^2} + 2\Omega^1 \Omega^2 \frac{s_{,1}^2 s_{,2}^2}{a_1 a_2} + (\Omega^2)^2 \frac{(s_{,2}^2)^2}{(a_2)^2} \\ &= (\Omega^1)^2 \frac{((\tan \varphi)^2 + 1)(s_{,1}^2)^2}{(a_1)^2} + (\Omega^2)^2 \frac{((\cot \varphi)^2 + 1)(s_{,2}^2)^2}{(a_2)^2} = (\Omega^1)^2 + (\Omega^2)^2\end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}dA &= k^1 dk^2 + s^1 ds^2 = \left(\Omega^1 \frac{\tan \varphi s_{,1}^2}{a_1} - \Omega^2 \frac{\cot \varphi s_{,2}^2}{a_2} \right) (k_{,1}^2 du^1 + k_{,2}^2 du^2) \\ &\quad + \left(\Omega^1 \frac{s_{,1}^2}{a_1} + \Omega^2 \frac{s_{,2}^2}{a_2} \right) (s_{,1}^2 du^1 + s_{,2}^2 du^2) \\ &= \Omega^1 \frac{((\tan \varphi)^2 + 1)(s_{,1}^2)^2}{a_1} + \Omega^2 \frac{((\cot \varphi)^2 + 1)(s_{,2}^2)^2}{a_2} = \Omega_{,1} du^1 + \Omega_{,2} du^2 = d\Omega,\end{aligned}$$

portanto, $S = 2B$ e $\Omega = A$. De modo que, (2.22) e (2.23) são dados por (2.15) e (2.19).

Além disso,

$$\begin{aligned}A_{,1} &= k^1 k_{,1}^2 + s^1 s_{,1}^2 = (\tan \varphi k^1 + s^1) s_{,1}^2, \\ A_{,2} &= k^1 k_{,2}^2 + s^1 s_{,2}^2 = (-\cot \varphi k^1 + s^1) s_{,2}^2,\end{aligned}$$

então,

$$\begin{aligned} A_{,12} &= \sec \varphi \varphi_{,2} k^1 s_{,1}^2 + (\tan \varphi k^1 + s^1) s_{,12}^2, \\ A_{,21} &= \csc \varphi \varphi_{,1} k^1 s_{,2}^2 + (-\cot \varphi k^1 + s^1) s_{,21}^2. \end{aligned}$$

Da condição de compatibilidade, $A_{,12} = A_{,21}$, segue

$$s_{,12}^2 + \tan \varphi \varphi_{,2} s_{,1}^2 - \cot \varphi \varphi_{,1} s_{,2}^2 = 0.$$

□

2.3 Construção de subvariedades holonômicas com fibrado normal plano

O caso de subvariedades M^n de dimensão n requer certas modificações na construção da Seção 2.1. Começaremos com um operador de Dirac

$$\partial_i H_j = \beta_{ij} H_i, \quad 1 \leq i, j \leq n, \quad i \neq j, \quad (2.24)$$

onde os coeficientes H_i e β_{ij} são funções de n variáveis u^i , $\partial_i = \partial_{u^i}$. Queremos que a métrica

$$\sum_{i=1}^n (H_i)^2 du^i,$$

satisfaça a condição de curvatura zero

$$\begin{aligned} \partial_k \beta_{ij} &= \beta_{ik} \beta_{kj}, \quad i \neq j \neq k, \\ \partial_i \beta_{ij} + \partial_j \beta_{ji} + \sum_{k \neq i, j}^n \beta_{ki} \beta_{kj} &= 0, \quad i \neq j. \end{aligned} \quad (2.25)$$

Temos por (1.6), (1.9) e (1.10) que os coeficientes R_{ijk}^s da curvatura R são nulos

$$\begin{aligned} R_{ijk}^s &= 0, \quad i \neq j \neq k, \quad s = 1, \dots, n \\ R_{iji}^j &= \partial_j \Gamma_{ii}^j - \partial_i \Gamma_{ij}^j + (\Gamma_{jj}^j - \Gamma_{ij}^i) \Gamma_{ii}^j + (\Gamma_{ii}^i - \Gamma_{ij}^j) \Gamma_{ij}^j + \sum_{k \neq i, j} \Gamma_{ii}^k \Gamma_{kj}^j \\ &= \partial_i \beta_{ij} + \partial_j \beta_{ji} + \sum_{k \neq i, j}^n \beta_{ki} \beta_{kj} = 0, \quad i \neq j \\ R_{iji}^s &= \partial_j \Gamma_{ii}^s + \Gamma_{ii}^j \Gamma_{jj}^s - \Gamma_{ij}^i \Gamma_{ii}^s + \Gamma_{ii}^s \Gamma_{sj}^s = \partial_s \beta_{ij} - \beta_{is} \beta_{sj}, \quad s \neq i \neq j, \quad s = 1, \dots, n \end{aligned}$$

assim, a condição (2.25) implica que a curvatura é zero.

Sejam n vetores ortonormais $X_i = (X_{1i}, \dots, X_{ni})$ satisfazendo as equações

$$\begin{aligned} \partial_j X_i &= \beta_{ij} X_j, \\ \partial_i X_i &= -\sum_{k \neq i}^n \beta_{ki} X_k. \end{aligned} \tag{2.26}$$

A condição de compatibilidade é satisfeita, de fato

$$\partial_{jk} X_i - \partial_{kj} X_i = \beta_{ik} \beta_{kj} X_j + \beta_{ij} \beta_{jk} X_k - \beta_{ij} \beta_{jk} X_k - \beta_{ik} \beta_{jk} X_j = 0, \quad i \neq j \neq k,$$

se $i = k$ ficamos com

$$\partial_{ji} X_i - \partial_{ij} X_i = \partial_i \beta_{ij} X_j + \beta_{ij} \beta_{ji} X_i + \partial_j \beta_{ji} X_j + \sum_{k \neq i, j}^n \beta_{ki} \beta_{kj} X_j = (\partial_i \beta_{ij} + \partial_j \beta_{ji} + \sum_{k \neq i, j}^n \beta_{ki} \beta_{kj}) X_j$$

onde usamos (2.26) e por (2.25) temos que $\partial_{ji} X_i = \partial_{ij} X_i$ e a $n \times n$ matriz (X_{ji}) é ortogonal.

Teorema 2.2. *São dadas as funções vetoriais $H^\alpha = (H_1^\alpha, \dots, H_n^\alpha)$, $s^\alpha = (s_1^\alpha, \dots, s_n^\alpha)$, $1 \leq \alpha \leq m$, os vetores ortonormais $X_i = (X_{1i}, \dots, X_{ni})$, as funções H_i^α , s_i^α , β_{ij} , $X_{ij} : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $1 \leq i, j \leq n$, satisfazendo*

$$\begin{aligned} \partial_i H_j^\alpha &= \beta_{ij} H_i^\alpha, \quad i \neq j, \\ \partial_k \beta_{ij} &= \beta_{ik} \beta_{kj}, \quad i \neq j \neq k, \\ \partial_i \beta_{ij} + \partial_j \beta_{ji} + \sum_{k \neq i, j}^n \beta_{ki} \beta_{kj} &= 0, \quad i \neq j, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\partial_j X_i &= \beta_{ij} X_j, \\
\partial_i X_i &= -\sum_{k \neq i}^n \beta_{ki} X_k, \\
ds_i^\alpha &= \sum_{k=1}^n X_{ik} H_k^\alpha du^k
\end{aligned} \tag{2.27}$$

e as matrizes de funções U de ordem $n \times m$, V de ordem $m \times m$, $|V| \neq 0$ e W de ordem $(m+n) \times m$, definidas por

$$U = \begin{pmatrix} s_1^1 & \dots & s_1^m \\ \vdots & & \vdots \\ s_n^1 & \dots & s_n^m \end{pmatrix}, \tag{2.28}$$

$$dV^{\alpha\beta} = \langle s^\alpha, ds^\beta \rangle = \sum_{i=1}^n s_i^\alpha ds_i^\beta, \quad 1 \leq \alpha, \beta \leq m, \tag{2.29}$$

$$W = \begin{pmatrix} UV^{-1} \\ V^{-1} - I_m \end{pmatrix}. \tag{2.30}$$

Então, cada coluna da matriz W pode ser considerada como a parametrização de uma subvariedade M^n em $S^{m+n-1} \subset \mathbb{R}^{m+n}$, com fibrado normal plano, as colunas restantes são as $m-1$ normais que são paralelas no fibrado normal. Além disso, u^i são as coordenadas das linhas de curvatura.

Demonstração. Segue de (2.27) que $\partial_j s_i^\alpha = X_{ij} H_j^\alpha$, assim

$$\begin{aligned}
\partial_{jk} s_i^\alpha - \partial_{kj} s_i^\alpha &= \partial_k X_{ij} H_j^\alpha + X_{ij} \partial_k H_j^\alpha - \partial_j X_{ik} H_k^\alpha - X_{ik} \partial_j H_k^\alpha \\
&= \beta_{jk} X_{ik} H_j^\alpha + \beta_{kj} X_{ij} H_k^\alpha - \beta_{kj} X_{ij} H_k^\alpha - \beta_{jk} H_j^\alpha X_{ik} = 0,
\end{aligned}$$

então a condição de compatibilidade é satisfeita, nestes cálculos usamos (2.24) e (2.26).

A condição de compatibilidade dos elementos da matriz (2.29) é satisfeita em vista de (2.27), de modo que, os elementos $V^{\alpha\beta}$ estão bem definidos a menos de constantes.

Restringindo estas constantes temos

$$V^{\alpha\alpha} = \frac{\langle s^\alpha, s^\alpha \rangle + 1}{2} = \frac{\sum_{i=1}^n (s_i^\alpha)^2 + 1}{2}, \quad (2.31)$$

$$V^{\alpha\beta} + V^{\beta\alpha} = \langle s^\alpha, s^\beta \rangle = \sum_{i=1}^n s_i^\alpha s_i^\beta, \quad \alpha \neq \beta. \quad (2.32)$$

Em forma matricial as condições (2.29), (2.31) e (2.32) podem ser reescritas como segue:

$$dV = U^t dU, \quad (2.33)$$

$$V + V^t = U^t U + I_m. \quad (2.34)$$

Por consequência de (2.27) a matriz $\partial_i U$ é dada por

$$\partial_i U = \begin{pmatrix} X_{1i} H_i^1 & \dots & X_{1i} H_i^m \\ \vdots & & \vdots \\ X_{ni} H_i^1 & \dots & X_{ni} H_i^m \end{pmatrix},$$

assim as m colunas da matriz $\partial_i U$ são $X_i H_i^1, \dots, X_i H_i^m$, portanto esta matriz é de posto um. Seja a matriz W , de ordem $(m+n) \times m$, (2.30)

$$W = \begin{pmatrix} UV^{-1} \\ V^{-1} - I_m \end{pmatrix},$$

que consiste da submatriz superior UV^{-1} de ordem $n \times m$ e a submatriz inferior $V^{-1} - I_m$ de ordem $m \times m$. Segue de (2.33) e (2.34) que

$$W^t W = I_m$$

e $\partial_i W$ tem posto um. Assim, as m colunas w^1, \dots, w^m da matriz W são vetores unitários e ortogonais de \mathbb{R}^{m+n} . Escolha algum deles (por exemplo w^1) como a parametrização de uma subvariedade $M^n \subset S^{m+1} \subset \mathbb{R}^{m+n}$, os vetores restantes w^α , $\alpha = 2, \dots, m$, são ortogonais a M^n e são paralelos no fibrado normal. Além disso, u^i são as coordenadas das linhas de curvatura. A prova é análoga a feita no Teorema 2.1. \square

Levando em conta a ortonormalidade de X_{ji}

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n (ds_i^\alpha)^2 &= \sum_{i=1}^n \left(\sum_{k=1}^n (X_{ik})^2 (H_k^\alpha)^2 (du^k)^2 + \sum_{k,j=1}^n X_{ik} X_{ij} H_k^\alpha H_j^\alpha du^k du^j \right) \\ &= \sum_{k=1}^n \left(\sum_{i=1}^n (X_{ik})^2 \right) (H_k^\alpha)^2 (du^k)^2 + \sum_{k,j=1}^n \left(\sum_{i=1}^n X_{ik} X_{ij} \right) H_k^\alpha H_j^\alpha du^k du^j \\ &= \sum_{k=1}^n (H_k^\alpha)^2 (du^k)^2, \end{aligned}$$

implicando que $s^\alpha = (s_1^\alpha, \dots, s_n^\alpha)$ é um sistema de coordenadas de curvatura nula com a métrica diagonal

$$\sum_{i=1}^n (H_i^\alpha)^2 (du^i)^2.$$

É importante enfatizar que para $n > 2$ esta construção requer solução do sistema (2.25) não linear. No caso de superfície a equação (2.24) é da forma

$$\partial_1 H_2 = -\partial_2 \varphi H_1, \quad \partial_2 H_1 = \partial_1 \varphi H_2,$$

onde $\beta_{12} = -\partial_2 \varphi$, $\beta_{21} = \partial_1 \varphi$, como uma consequência de (2.25). Segue de (2.26) que

$$\begin{aligned} \partial_1 X_1 &= -\beta_{21} X_2 & \partial_2 X_2 &= -\beta_{12} X_1 \\ \partial_2 X_1 &= \beta_{12} X_2 & \partial_1 X_2 &= \beta_{21} X_1, \end{aligned}$$

então

$$X_1 = (\cos \varphi, -\sin \varphi), \quad X_2 = (\sin \varphi, \cos \varphi).$$

Assim, a equação (2.27) assume a forma

$$\begin{aligned} ds_1 &= \cos \varphi H_1 du^1 + \sin \varphi H_2 du^2, \\ ds_2 &= -\sin \varphi H_1 du^1 + \cos \varphi H_2 du^2, \end{aligned}$$

implicando que s_1, s_2 satisfazem o sistema linear

$$\begin{aligned} \partial_2 s_1 &= \tan \varphi \partial_2 s_2, \\ \partial_1 s_1 &= -\cot \varphi \partial_1 s_2, \end{aligned}$$

que coincide com (2.1). Assim, no caso $n = 2$, esta construção se reduz à da seção 2.1.

Conclusão

Fazemos a construção de superfícies com fibrado normal plano em \mathbb{R}^n (esfera unitária S^n) definindo uma matriz W em função de outras matrizes U, V dadas em termos das soluções de um sistema equações diferenciais. As matrizes U e V satisfazem certas equações que são equivalentes a W satisfazer a equação $W^t W = I_m$ e ter derivadas parciais de posto um. Para subvariedades de dimensão n qualquer as matrizes U, V são dadas em termos de sistemas de coordenadas com curvatura zero. Quando $n = 2$, esta construção reduz a anterior para superfícies.

Relacionamos as superfícies de \mathbb{R}^3 dadas por essa construção com a teoria de transformações de Ribaucour de superfícies e concluímos que elas podem ser vistas como transformadas de Ribaucour de um subconjunto do plano. Calculamos a condição de regularidade para essas superfícies parametrizadas de \mathbb{R}^3 . Os resultados apresentados de transformação de Ribaucour estudamos nos trabalhos de Corro, A. V., Tenenblat, K., [6], [7], [8].

O trabalho de Dajczer, M., Florit, L. A. e Tojeiro, R., [9], faz uma conexão entre os artigos, [10] e [14] e apresenta uma extensão dos resultados obtidos nestes trabalhos.

Referências Bibliográficas

- [1] Bianchi, L. - *Lezioni di Geometria Differenziale*, Nicola Zanichelli (ed), Bologna 1927.
- [2] Carmo, M. P. - *Differential Geometry of Curves and Surfaces*, Prentice-Hall Inc., Englewood Cliffs, New Jersey, (1976).
- [3] Carmo, M. P.- *Geometria Riemanniana*, Projeto Euclides, Rio de Janeiro, Instituto de Matemática Pura e Aplicada, (1988), (pp. 300).
- [4] Corro, A. V.; Ferreira, W.; Tenenblat, K. - *On Ribaucour transformations for hypersurfaces*, Math. Contemp. 17 (1999), 137-160.
- [5] Corro, A. V.; Ferreira, W.; Tenenblat, K. - *Minimal surfaces obtained by Ribaucour transformations*, Geom. Dedicata 96, (2003), 117-150.
- [6] Corro, A. V.; Ferreira, W.; Tenenblat, K. - *Ribaucour transformations for constante mean curvature and linear Weingarten Surfaces*, Prentice-Hall, 1976.
- [7] Corro, A. V. Tenenblat, K. - *Ribaucour transformations revisited*, Vol.12, 5 2004.
- [8] Corro, A. V. - *Transformações entre Subvariedades de Dupin*, tese de doutorado, UnB, Brasília-DF, 1998.

-
- [9] Dajczer, M.; Florit, L. A.; Tojeiro, R.-*The vectorial Ribaucour transformations for submanifolds and applications* Preprint 2006.
- [10] Ferapontov, E. V. - *Surfaces with flat normal bundle: an explicit construction*, 14 (2001), 15-37.
- [11] Gelfand, I. M. - *Lectures on Linear Algebra*, Interscience Tracts in Pure and Applied Mathematics, Interscience Publishers, New York, 1961.
- [12] Lima, E. L. -*Álgebra Linear*, IMPA, Coleção Matemática Universitária, 2001
- [13] Lima, E. L. -*Curso de Análise*, Vol. 2, IMPA, Projeto Euclides, 1981
- [14] Liu, Q. P.; Manas, M.-*Vectorial Ribaucour transformation for the Lamé equations*, J. Phys. A. 31 (1998), 193-200.

Livros Grátis

(<http://www.livrosgratis.com.br>)

Milhares de Livros para Download:

[Baixar livros de Administração](#)

[Baixar livros de Agronomia](#)

[Baixar livros de Arquitetura](#)

[Baixar livros de Artes](#)

[Baixar livros de Astronomia](#)

[Baixar livros de Biologia Geral](#)

[Baixar livros de Ciência da Computação](#)

[Baixar livros de Ciência da Informação](#)

[Baixar livros de Ciência Política](#)

[Baixar livros de Ciências da Saúde](#)

[Baixar livros de Comunicação](#)

[Baixar livros do Conselho Nacional de Educação - CNE](#)

[Baixar livros de Defesa civil](#)

[Baixar livros de Direito](#)

[Baixar livros de Direitos humanos](#)

[Baixar livros de Economia](#)

[Baixar livros de Economia Doméstica](#)

[Baixar livros de Educação](#)

[Baixar livros de Educação - Trânsito](#)

[Baixar livros de Educação Física](#)

[Baixar livros de Engenharia Aeroespacial](#)

[Baixar livros de Farmácia](#)

[Baixar livros de Filosofia](#)

[Baixar livros de Física](#)

[Baixar livros de Geociências](#)

[Baixar livros de Geografia](#)

[Baixar livros de História](#)

[Baixar livros de Línguas](#)

[Baixar livros de Literatura](#)
[Baixar livros de Literatura de Cordel](#)
[Baixar livros de Literatura Infantil](#)
[Baixar livros de Matemática](#)
[Baixar livros de Medicina](#)
[Baixar livros de Medicina Veterinária](#)
[Baixar livros de Meio Ambiente](#)
[Baixar livros de Meteorologia](#)
[Baixar Monografias e TCC](#)
[Baixar livros Multidisciplinar](#)
[Baixar livros de Música](#)
[Baixar livros de Psicologia](#)
[Baixar livros de Química](#)
[Baixar livros de Saúde Coletiva](#)
[Baixar livros de Serviço Social](#)
[Baixar livros de Sociologia](#)
[Baixar livros de Teologia](#)
[Baixar livros de Trabalho](#)
[Baixar livros de Turismo](#)